

**118. Sur l'unicité de la solution d'un système
d'équations différentielles ordinaires.**

Par Masuo HUKUHARA.

Institut de mathématiques, l'université de Hokkaidô, Sapporo.

(Comm. by S. KAKEYA, M.I.A., Nov. 12, 1935.)

1. Soit donné un système d'équations différentielles

$$(1) \quad \frac{dz_j}{dx} = g_j(x, z_1, \dots, z_n) \quad (j=1, 2, \dots, n),$$

dont les seconds membres sont des fonctions continues dans le domaine

$$(2) \quad 0 \leq x \leq a, \quad |z_1| \leq hx, \quad \dots, \quad |z_n| \leq hx$$

et s'annulant pour $z_1 = \dots = z_n = 0$. Considérons, d'autre part, n fonctions $\varphi_j(x, z_1, \dots, z_n)$ ($j=1, 2, \dots, n$) satisfaisant aux conditions suivantes.

(A) Elles sont continues dans le domaine (2) et admettent les dérivées partielles du premier ordre.

(B) Elles s'annulent pour $z_1 = \dots = z_n = 0$, et inversement $\varphi_1 = \dots = \varphi_n = 0$ entraînent $z_1 = \dots = z_n = 0$.

(C) On a

$$(3) \quad \sum_{j=1}^n \left\{ \frac{\partial \varphi_j^2}{\partial x} + \sum_{k=1}^n g_k \frac{\partial \varphi_j^2}{\partial z_k} \right\} \leq 0$$

dans le domaine (2).

Si l'on porte dans $\sum \varphi_j^2$ une solution quelconque de (1), on obtient, d'après (C), une fonction décroissante de x . Si donc $z_j = z_j(x)$ ($j=1, 2, \dots, n$) est une solution de (1) s'annulant pour $x \rightarrow +0$ et continue dans $0 \leq x \leq \delta$, on a

$$\sum_{j=1}^n \varphi_j(x, z(x))^2 \leq \sum_{j=1}^n \varphi_j(x_0, z(x_0))^2 \quad \text{pour} \quad x_0 \leq x \leq \delta.$$

En faisant $x_0 \rightarrow +0$, on obtient, d'après (A) et (B),

$$\sum_{j=1}^n \varphi_j(x, z(x))^2 = 0 \quad \text{pour} \quad 0 \leq x \leq \delta,$$

ce qui entraîne d'après (B), $z_j(x) = 0$ ($j=1, 2, \dots, n$) pour $0 \leq x \leq \delta$. Par conséquent,¹⁾ s'il existe n fonctions $\varphi_j(x, z)$ satisfaisant aux conditions (A), (B) et (C), le système différentiel (1) n'admet pas de solution non identiquement nulle et s'annulant pour $x \rightarrow +0$.

2. Considérons ensuite le système différentiel

$$(4) \quad \frac{dy_j}{dx} = f_j(x, y_1, \dots, y_n) \quad (j=1, 2, \dots, n),$$

1) Dans le cas de $n=1$, cette condition suffisante d'unicité est en même temps nécessaire. Voir H. Okamura: Sur l'unicité de la solution de $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$ (Mem. Col. Sc., Kyoto Imp. Univ. Ser. A, 1934).

dont les seconds membres sont des fonctions continues dans le domaine

$$(5) \quad 0 \leq x \leq a_1, \quad |y_1 - a_1 x| \leq h_1 x, \quad \dots, \quad |y_n - a_n x| \leq h_1 x,$$

a_1, \dots, a_n désignant les valeurs de f_1, \dots, f_n à l'origine. Le système différentiel (4) admet au moins une solution s'annulant pour $x \rightarrow +0$. Désignons par $y_j = y_j(x)$ ($j=1, 2, \dots, n$) cette solution. Si l'on pose $y_j = z_j + y_j(x)$ ($j=1, 2, \dots, n$), on obtient (1) où

$$g_j(x, y) = f_j(x, z + y(x)) - f_j(x, y(x)),$$

Si l'on pose

$$\phi_j(x, z) = \Phi_j(x, y(x), z) \quad (j=1, 2, \dots, n),$$

l'inégalité (3) devient

$$(6) \quad \sum_{j=1}^n \left\{ \frac{\partial \Phi_j^2}{\partial x} + \sum_{k=1}^n f_k(x, y) \frac{\partial \Phi_j^2}{\partial y_k} + \sum_{k=1}^n [f_k(x, y+z) - f_k(x, y)] \frac{\partial \Phi_j^2}{\partial z_k} \right\} \leq 0.$$

On arrive donc à cette conclusion.¹⁾ *S'il existe n fonctions $\Phi_j(x, y, z)$ satisfaisant aux conditions suivantes (A'), (B') et (C') le système différentiel (4) n'admet qu'une solution s'annulant pour $x \rightarrow +0$.*

(A') Elles sont continues dans le domaine

$$(7) \quad 0 \leq x \leq a_1, \quad |y_j - a_j x| \leq h_1 x, \quad |y_k + z_k - a_k x| \leq h_1 x \\ (j, k=1, 2, \dots, n)$$

et admettent les dérivées partielles du premier ordre.

(B') Elles s'annulent pour $z_1 = \dots = z_n = 0$ et inversement $\Phi_1 = \dots = \Phi_n = 0$ entraînent $z_1 = \dots = z_n = 0$.

(C') On a (6) dans le domaine (7).

3. Du théorème établi ci-dessus on peut déduire le théorème suivant.

Si les nombres a_1, \dots, a_n sont tous positifs et s'il existe une fonction continue $F(t)$ telle que

$$(8) \quad |f_j(x, y+z) - f_j(x, y)| \leq \sum_{k=1}^n \{F(y_k + |z_k|) - F(y_k)\} \\ (j=1, 2, \dots, n),$$

le système différentiel (4) n'admet qu'une solution s'annulant pour $x \rightarrow +0$.

La conclusion reste la même si l'on remplace les inégalités (8) par les suivantes:²⁾

$$(9) \quad |f_j(x, y+z) - f_j(x, y)| \leq F(|y| + |z|) - F(|y|) \\ (j=1, 2, \dots, n).$$

En effet, pour obtenir (8) ou (9), il suffit de poser

$$\Phi_j(x, y, z) = \sum_{k=1}^n \int_{y_k}^{y_k + |z_k|} [F(\delta) - F(t)] dt$$

ou

1) Cf. H. Okamura: loc. cit.

2) $|y|$ désigne la quantité $\sqrt{y_1^2 + \dots + y_n^2}$.

$$\Phi_j(x, y, z)^2 = \int_{|y|}^{|y|+|z|} [F(\delta) - F(t)] dt.$$

De la condition d'unicité (9), on peut déduire le théorème suivant.
Si $f(x, z)$ est une fonction continue dans le domaine

$$0 \leq x \leq a, \quad |y - ax| \leq hx \quad (a = f(0, 0) \neq 0)$$

et régulière par rapport à z , l'équation différentielle

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y^{\frac{1}{m}}),$$

où m désigne un entier positif, admet m solutions et m seules s'annulant pour $x \rightarrow +0$.

Si l'on suppose la régularité de f relative à x , ce théorème résulte de ce que la solution s'annulant pour $x=0$ est une fonction régulière de $x^{\frac{1}{m}}$.
