

Sur le spectre de Fučik avec poids

B. Bentahar A. Massghati

Abstract

Let Ω be a bounded domain in \mathbb{R}^N and m_1, m_2 two functions in $L^\infty(\Omega)$. In the present work, we study a new spectrum constituted by the set of pairs (α, β) of \mathbb{R}^2 for which the problem

$$\begin{cases} -\Delta u = \alpha m_1 u^+ - \beta m_2 u^- & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega, \end{cases}$$

has a nontrivial solution, where $u^\pm = \max(0, \pm u)$. We study then the non-resonance with respect to this spectrum in a non autonomous problem.

Résumé

Soient Ω un domaine borné de \mathbb{R}^N et m_1, m_2 deux fonctions de $L^\infty(\Omega)$. Dans le présent travail, nous étudions un nouveau spectre constitué par l'ensemble des couples (α, β) de \mathbb{R}^2 pour lesquels le problème

$$\begin{cases} -\Delta u = \alpha m_1 u^+ - \beta m_2 u^- & \text{dans } \Omega, \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \end{cases}$$

admet une solution non triviale, où $u^\pm = \max(0, \pm u)$. Comme application, nous étudions la non résonance par rapport à ce spectre d'un problème non autonome.

Received by the editors June 2001 - In revised form in March 2002.

Communicated by J. Mawhin.

2000 *Mathematics Subject Classification* : 35J67.

Key words and phrases : Spectre de Fučik, laplacien, point selle, degré de Leray-Schauder, non résonance.

1 Introduction

Soit Ω un domaine borné de \mathbb{R}^N . On considère le problème de Dirichlet

$$(P_1) \begin{cases} -\Delta u = f(u) + h & \text{dans } \Omega, \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \end{cases}$$

avec $h \in L^2(\Omega)$ et $f \in \mathcal{C}(\mathbb{R})$. Dans le cas où $f(s) = \lambda s$, (P_1) admet une solution pour tout $h \in L^2(\Omega)$ si λ n'est pas une valeur propre de $-\Delta$. Par contre si λ est une valeur propre de $-\Delta$, (P_1) admet une solution si et seulement si $h \in (\ker(-\Delta - \lambda I))^\perp$.

Dans le cas général, Fučík ([6]) a constaté que le problème (P_1) est lié au problème

$$(P_2) \begin{cases} -\Delta u = \alpha u^+ - \beta u^- & \text{dans } \Omega, \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \end{cases}$$

où $u^\pm = \max(\pm u, 0)$, α et β sont respectivement les comportements de $\frac{f(s)}{s}$ en $+\infty$ et $-\infty$. Le problème (P_2) a fait l'objet d'études de plusieurs mathématiciens. Nous citons à ce sujet les travaux de Fučík ([6]), Gallouët-Kavian ([8]), Magalhães ([10]), Micheletti ([11]), De Figueiredo-Gossez ([2]), Dràbek ([3]) et d'autres.

Dans ce papier, lorsque $m_1, m_2 \in L^\infty(\Omega)$, nous nous intéressons à l'étude de l'ensemble $\Sigma(m_1, m_2)$ constitué par les couples (α, β) de \mathbb{R}^2 pour lesquels le problème

$$(\tilde{P}_2) \begin{cases} -\Delta u = \alpha m_1 u^+ - \beta m_2 u^- & \text{dans } \Omega, \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \end{cases}$$

admet une solution non triviale.

Dans tout ce qui suit, on note par $(\lambda_i)_{i \geq 1}$ la suite des valeurs propres de $-\Delta$ dans $H_0^1(\Omega)$ et pour $k \neq 1$, nous désignons par λ_+ (resp λ_-) la plus petite (resp la plus grande) valeur propre de $-\Delta$ supérieure strictement (resp inférieure strictement) à λ_k . Sous les hypothèses

$$\|m_i - \frac{A+1}{2}\|_\infty \leq \frac{A-1}{2}, \quad (i = 1, 2) \text{ et } 1 < A < \inf\left(\frac{\lambda_+}{\lambda_k}, \frac{\lambda_k}{\lambda_-}\right),$$

nous étudions la trace de $\Sigma(m_1, m_2)$ sur le carré $\Gamma = (]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[)^2$.

Lorsque λ_k est une valeur propre multiple, nous démontrons que $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$ est délimité inférieurement et supérieurement par deux courbes continues décroissantes et que pour $m_1 = m_2 = m \in L^\infty(\Omega)$, nous montrons que la multiplicité de la $k^{\text{ème}}$ valeur propre du problème $(P_m) : -\Delta u = \lambda m u$ dans Ω , $u = 0$ sur $\partial\Omega$ est inférieure ou égale à celle de λ_k .

Pour λ_k simple, $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$ est la réunion de deux courbes continues strictement décroissantes, de plus le problème spectral $(P) : -\Delta u = \lambda(m_1 u^+ - m_2 u^-)$ dans Ω et $u = 0$ sur $\partial\Omega$ admet exactement deux valeurs propres (comptées avec leur ordre de multiplicité) dans $]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[$.

La monotonie et la continuité des éléments de $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$ par rapport aux poids seront étudiées dans la sous-section 4.2, alors que dans la sous-section 4.3, (λ_k simple),

nous donnons un résultat de simplicité (au sens de la Définition 4.1) des éléments de $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$. Comme application, si $h \in L^2(\Omega)$ et f est une fonction de Carathéodory, nous étudions le problème non résonant, non autonome

$$(\tilde{P}_1) \begin{cases} -\Delta u = f(x, u) + h & \text{dans } \Omega, \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \end{cases}$$

sous les hypothèses :

$$H_1) \quad \max_{|s| \leq \delta} |f(x, s)| \in L^2(\Omega) \quad \forall \delta > 0,$$

$$H_2) \quad \lim_{s \rightarrow +\infty} \frac{f(x, s)}{s} = \gamma_+(x) \text{ uniformément en } x,$$

$$H_3) \quad \lim_{s \rightarrow -\infty} \frac{f(x, s)}{s} = \gamma_-(x) \text{ uniformément en } x,$$

où $\gamma_+(x)$ et $\gamma_-(x)$ sont des éléments de $L^\infty(\Omega)$ ne touchant pas $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$.

2 Résultats préliminaires

On muni $H_0^1(\Omega)$ du produit scalaire $\langle u, v \rangle = \int_\Omega \nabla u \nabla v$ et de la norme associée $\|u\| = (\int_\Omega |\nabla u|^2)^{\frac{1}{2}}$. Soient $\{\phi_i / i \in \mathbb{N}^*\}$ une base orthonormée formée des fonctions propres de $-\Delta$, ($-\Delta \phi_i = \lambda_i \phi_i$) et $B(\frac{A+1}{2}, \frac{A-1}{2})$ la boule ouverte dans $L^\infty(\Omega)$ de centre $\frac{A+1}{2}$ et de rayon $\frac{A-1}{2}$. Si l'on pose $\bar{B} = (B(\frac{A+1}{2}, \frac{A-1}{2}))^2$, nous remarquons que $\bar{B} = \{m \in L^\infty(\Omega) / 1 \leq m(x) \leq A \text{ p.p } x \in \Omega\}^2$.

On définit les fonctionnelles F, g, I par :

$$F : \Gamma \times \bar{B} \times \Omega \times \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, F(\alpha, \beta, m_1, m_2, x, s) = \frac{\alpha}{2} m_1(x) (s^+)^2 + \frac{\beta}{2} m_2(x) (s^-)^2,$$

$$g : \Gamma \times \bar{B} \times \Omega \times \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, g(\alpha, \beta, m_1, m_2, x, s) = \alpha m_1(x) s^+ - \beta m_2(x) s^-,$$

$$I : \Gamma \times \bar{B} \times H_0^1(\Omega) \longrightarrow \mathbb{R}, I(\alpha, \beta, m_1, m_2, u) = \frac{1}{2} \|u\|^2 - \int_\Omega F(\alpha, \beta, m_1, m_2, x, u(x)) dx,$$

$$W_1 = \langle \phi_1, \dots, \phi_{k-1} \rangle, W_2 = \langle \phi_{k+p}, \dots \rangle, V = \langle \phi_k, \dots, \phi_{k+p-1} \rangle = \text{Ker}(-\Delta - \lambda_k I)$$

et $W = W_1 \oplus W_2$, où p la multiplicité de λ_k .

Dans toute la suite, s'il n'y a pas de confusion, on note par \tilde{v} l'élément $(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$ de $\Gamma \times B \times V$. Il est clair que I est de classe \mathcal{C}^1 sur $\Gamma \times B \times H_0^1(\Omega)$ et le gradient de I en u est $\nabla I(\alpha, \beta, m_1, m_2, u(\cdot)) = u(\cdot) - Kg(\alpha, \beta, m_1, m_2, \cdot, u(\cdot))$, où K est l'application de $L^2(\Omega)$ dans $H_0^1(\Omega)$ définie par

$$\langle K(u), v \rangle = \int_\Omega uv, \quad \forall (u, v) \in L^2(\Omega) \times H_0^1(\Omega). \tag{2.1}$$

Pour chaque $u \in H_0^1(\Omega)$, $\nabla I(u)$ se décompose de manière unique sous la forme $\nabla I(u) = D_1 I(u) + D_2 I(u) + D_3 I(u)$, où $D_1 I(u) \in W_1, D_2 I(u) \in W_2$ et $D_3 I(u) \in V$.

Proposition 2.1. *Il existe une application continue $\theta : \Gamma \times \bar{B} \times V \longrightarrow W$ qui jouit des propriétés suivantes :*

i) *Si $(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) \in \Gamma \times \bar{B} \times V$, $\theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$ est l'unique solution de l'équation*

$$D_1 I(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + \cdot) + D_2 I(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + \cdot) = 0.$$

ii) *Si on pose $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) = I(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v))$ alors J est de classe \mathcal{C}^1 sur $\Gamma \times B \times V$ et nous avons*

$$J'(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) = \frac{\partial I}{\partial \tilde{v}}(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)).$$

Lemme 2.1. *Pour tout $(\alpha, \beta, m_1, m_2) \in \Gamma \times \bar{B}$, il existe $\mu > 0$ tel que*

$$w_1 \mapsto -D_1I(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + w_1 + w_2) \text{ est } \mu\text{-monotone, } \forall (v, w_2) \in V \times W_2,$$

$$w_2 \mapsto D_2I(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + w_1 + w_2) \text{ est } \mu\text{-monotone, } \forall (v, w_1) \in V \times W_1.$$

Preuve. Sans perte de généralité, nous pouvons supposer que $\beta \leq \alpha$. Comme $\beta(s - t)^2 \leq (g(x, s) - g(x, t))(s - t) \leq \alpha A(s - t)^2$ p.p $x \in \Omega, \forall (s, t) \in \mathbb{R}^2$, il est facile de voir que

$$\langle D_2I(v + w_1 + w_2) - D_2I(v + w_1 + \tilde{w}_2), w_2 - \tilde{w}_2 \rangle \geq (1 - \frac{A\alpha}{\lambda_+}) \| w_2 - \tilde{w}_2 \|^2,$$

$$\langle -D_1I(v + w_1 + w_2) + D_1I(v + \tilde{w}_1 + w_2), w_1 - \tilde{w}_1 \rangle \geq (\frac{\beta}{\lambda_-} - 1) \| w_1 - \tilde{w}_1 \|^2,$$

et donc pour $\mu = \min(1 - \frac{\alpha A}{\lambda_+}, \frac{\beta}{\lambda_-} - 1)$, on obtient le résultat. ■

Preuve de la Proposition 2.1. i) Montrons d'abord l'existence et l'unicité de θ . Par le Lemme 2.1, l'opérateur $T_{\tilde{v}} : W_1 \times W_2 \rightarrow W_1 \times W_2$ défini par

$$T_{\tilde{v}}(w_1, w_2) = (-D_1I(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + w_1 + w_2), D_2I(\alpha, \beta, m_1, m_2, v + w_1 + w_2))$$

est μ -monotone continu. Ainsi $T_{\tilde{v}}$ admet un zéro unique $\theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$ (cf. [4]). L'application $(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) \mapsto \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$ est continue. En effet, soit $(\tilde{v}_n = (\alpha_n, \beta_n, m_n, \tilde{m}_n, v_n))_{n \in \mathbb{N}}$ une suite dans $\Gamma \times \bar{B} \times V$ qui converge vers un élément $\tilde{v}_0 = (\alpha_0, \beta_0, m_0, \tilde{m}_0, v_0)$ de $\Gamma \times \bar{B} \times V$. Pour $\mu(\tilde{v}_n) = \min(\frac{\beta_n}{\lambda_-} - 1, 1 - \frac{\alpha_n A}{\lambda_+})$, nous avons

$$\langle T_{\tilde{v}_n}(\theta(\tilde{v}_0)), \theta(\tilde{v}_0) - \theta(\tilde{v}_n) \rangle \geq \mu(\tilde{v}_n) \| \theta(\tilde{v}_0) - \theta(\tilde{v}_n) \|^2.$$

Soit $r_0 > 0$. Il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $\forall n \geq n_0$, on a $|\alpha_n - \alpha_0| \leq r_0$ et $|\beta_n - \beta_0| \leq r_0$.

Ainsi $1 - \frac{\alpha_n A}{\lambda_+} \geq 1 - \frac{\alpha_0 + r_0}{\lambda_+} A$ et $\frac{\beta_n}{\lambda_-} - 1 \geq \frac{\beta_0 - r_0}{\lambda_-} - 1$. Pour $r_0 < \min(\beta_0 - \lambda_-, \frac{\lambda_+}{A} - \alpha_0)$,

on obtient $\mu(\tilde{v}_n) \geq \min(\frac{\beta_0 - r_0}{\lambda_-} - 1, 1 - \frac{\alpha_0 + r_0}{\lambda_+} A) = \mu_0 > 0$ et donc

$$\mu_0 \| \theta(\tilde{v}_0) - \theta(\tilde{v}_n) \| \leq \| T_{\tilde{v}_n}(\theta(\tilde{v}_0)) \|.$$

Comme $\tilde{v} \mapsto T_{\tilde{v}}(w_1, w_2)$ est continu, alors $T_{\tilde{v}_n}(\theta(\tilde{v}_0)) \rightarrow T_{\tilde{v}_0}(\theta(\tilde{v}_0)) = 0$. D'où la continuité de θ .

ii) L'application $(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) \mapsto J(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$ est de classe \mathcal{C}^1 . En effet, soient \tilde{v}_0 et $\tilde{h} \in \Gamma \times B \times V$, $\tilde{v}_0 = (\alpha_0, \beta_0, m_0, \tilde{m}_0, v_0)$, $\tilde{h} = (\alpha, \beta, m_1, m_2, h)$. Puisque l'application $(w_1, w_2) \mapsto I(v + w_1 + w_2)$ est concave-convexe, $\theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$ est l'unique point selle de $I(v + \cdot)$. Par la définition du point selle (cf. [1], [10]), nous vérifions facilement que

$$\limsup_{\|\tilde{h}\|_1 \rightarrow 0} \frac{J(\tilde{v}_0 + \tilde{h}) - J(\tilde{v}_0) - \frac{\partial I}{\partial \tilde{v}}(\alpha_0, \beta_0, m_0, \tilde{m}_0, v_0 + \theta(\tilde{v}_0)) \cdot \tilde{h}}{\|\tilde{h}\|_1} \leq 0$$

et

$$\liminf_{\|\tilde{h}\|_1 \rightarrow 0} \frac{J(\tilde{v}_0 + \tilde{h}) - J(\tilde{v}_0) - \frac{\partial I}{\partial \tilde{v}}(\alpha_0, \beta_0, m_0, \tilde{m}_0, v_0 + \theta(\tilde{v}_0)) \cdot \tilde{h}}{\|\tilde{h}\|_1} \geq 0,$$

avec $\|\tilde{h}\|_1 = |\alpha| + |\beta| + \|m_1\|_\infty + \|m_2\|_\infty + \|h\|$. Il s'en suit que

$J'(\tilde{v}_0) = \frac{\partial I}{\partial \tilde{v}}(\alpha_0, \beta_0, m_0, \tilde{m}_0, v_0 + \theta(\tilde{v}_0))$. Par le fait que θ est continue et I de classe \mathcal{C}^1 , J est de classe \mathcal{C}^1 sur $\Gamma \times B \times V$. ■

Remarque 2.1 J et θ sont positivement homogènes en v . Si de plus $\alpha = \beta$ et $m_1 = m_2$, alors θ est linéaire en v .

Proposition 2.2. Si $(\alpha, \beta, m_1, m_2, v, w) \in \Gamma \times \bar{B} \times V \times W$, les propriétés suivantes sont équivalentes :

- i) $v + w$ est solution de (\tilde{P}_2) ,
- ii) $w = \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$ et $\nabla J(v) = 0$, où $\nabla J(v)$ est le gradient de $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, \cdot)$ en v .

Preuve. Découle de la Proposition 2.1 et du fait que $\nabla J(v) = D_3 I(v + \theta(\tilde{v}))$. ■

Proposition 2.3. Soit $(\alpha_i, \beta_i, \hat{m}_i, \tilde{m}_i) \in \Gamma \times B$, ($i = 1, 2$).

i) Si $\hat{m}_i(x) \leq \tilde{m}_i(x)$ p.p, alors pour tout (α, β, v) dans $\Gamma \times V$, nous avons

$$J(\alpha, \beta, \tilde{m}_1, \tilde{m}_2, v) \leq J(\alpha, \beta, \hat{m}_1, \hat{m}_2, v). \tag{2.2}$$

ii) Si $\alpha_1 < \alpha_2$ et $\beta_1 < \beta_2$, alors pour tout (m_1, m_2, v) dans $\bar{B} \times V \setminus \{0\}$, nous avons

$$J(\alpha_2, \beta_2, m_1, m_2, v) < J(\alpha_1, \beta_1, m_1, m_2, v). \tag{2.3}$$

Lemme 2.2. Pour tout (m_1, m_2, v) dans $\bar{B} \times V \setminus \{0\}$, nous avons

$$\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) \leq 0 \text{ et } \frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) \leq 0.$$

De plus l'une au moins des inégalités précédentes est stricte.

Preuve. Comme

$$\begin{aligned} \frac{\partial J}{\partial \alpha}(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) &= -\frac{1}{2} \int_{\Omega} m_1 [(v + \theta(\tilde{v}))^+]^2 dx, \\ \frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) &= -\frac{1}{2} \int_{\Omega} m_2 [(v + \theta(\tilde{v}))^-]^2 dx, \end{aligned} \tag{2.4}$$

alors

$$\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) \leq 0 \text{ et } \frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) \leq 0.$$

Supposons par l'absurde que $\frac{\partial J}{\partial \beta}(\tilde{v}) = 0$ et $\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\tilde{v}) = 0$. Il en résulte que $m_2 [(v + \theta(\tilde{v}))^-]^2 = m_1 [(v + \theta(\tilde{v}))^+]^2 = 0$ p.p. Puisque $m_i(x) \geq 1$ p.p, ($i = 1, 2$), alors $v = -\theta(\tilde{v})$ et par suite $v \in V \cap W = \{0\}$, ce qui est absurde. ■

Preuve de la Proposition 2.3. i) Si on définit $r : [0, 1] \rightarrow B$ et $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$, par $r(t) = (1-t)\hat{m}_1 + t\tilde{m}_1$ et $\gamma(t) = J(\alpha, \beta, r(t), \tilde{m}_2, v)$, alors pour tout t dans $]0, 1[$, nous avons

$$\begin{aligned} \gamma'(t) &= -\frac{\alpha}{2} \int_{\Omega} (\tilde{m}_1 - \hat{m}_1) [(v + \theta(\alpha, \beta, r(t), \tilde{m}_2, v))^+]^2 \\ &\leq 0. \end{aligned}$$

Ainsi γ est décroissante, donc $\gamma(1) \leq \gamma(0)$ et $J(\alpha, \beta, \tilde{m}_1, \tilde{m}_2, v) \leq J(\alpha, \beta, \hat{m}_1, \tilde{m}_2, v)$. De façon similaire on montre que $J(\alpha, \beta, \hat{m}_1, \tilde{m}_2, v) \leq J(\alpha, \beta, \hat{m}_1, \hat{m}_2, v)$. Il en résulte que $J(\alpha, \beta, \tilde{m}_1, \tilde{m}_2, v) \leq J(\alpha, \beta, \hat{m}_1, \hat{m}_2, v)$.

ii) Soient $(m_1, m_2) \in \bar{B}$ et $v \in V \setminus \{0\}$. Par le Lemme 2.2, on peut supposer que $\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\alpha_2, \beta_2, m_1, m_2, v) < 0$. Comme $\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\cdot, \beta_2, m_1, m_2, v)$ est continue, il existe $\varepsilon_0 > 0$ tel que $J(\cdot, \beta_2, m_1, m_2, v)$ est strictement décroissante sur $]\alpha_2 - \varepsilon_0, \alpha_2 + \varepsilon_0[$. Pour $0 < \varepsilon < \inf(\varepsilon_0, \alpha_2 - \alpha_1)$, nous avons

$$\begin{aligned} J(\alpha_2, \beta_2, m_1, m_2, v) &< J(\alpha_2 - \varepsilon, \beta_2, m_1, m_2, v) \\ &\leq J(\alpha_1, \beta_1, m_1, m_2, v). \end{aligned} \quad \blacksquare$$

3 Etude de $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$

On rappelle que si $m \in L^\infty(\Omega)$ et $\text{mes}\{x \in \Omega / m(x) > 0\} \neq 0$, le problème $(P_m) : -\Delta u = \lambda m u$ dans Ω , $u = 0$ sur $\partial\Omega$ admet une suite de valeurs propres positives $(\lambda_n(m))_{n \geq 1}$ définie par $\frac{1}{\lambda_n(m)} = \sup_{F \in \mathcal{A}_n} \inf_{u \in F} \left\{ \int m u^2 / \|u\| = 1 \right\}$, où \mathcal{A}_n est l'ensemble des sous espaces vectoriels de $H_0^1(\Omega)$ de dimension n (cf. [5]). Notons par $(\phi_n(m))_{n \geq 1}$ une base orthonormée formée de fonctions propres associées à (P_m) . Considérons les fonctionnelles :

$$J_-(\alpha, \beta, m_1, m_2) := \inf_{\|v\|=1} J(\alpha, \beta, m_1, m_2, v), \quad J_+(\alpha, \beta, m_1, m_2) := \sup_{\|v\|=1} J(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$$

$$\text{et } F_{(m_1, m_2)}^\pm := \{(\alpha, \beta) \in \Gamma / J_\pm(\alpha, \beta, m_1, m_2) = 0\}.$$

Théorème 3.1. *Si $(m_1, m_2) \in B$, alors*

$$i) F_{(m_1, m_2)}^- \cup F_{(m_1, m_2)}^+ \subset \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma.$$

$$ii) \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma \subset \{(\alpha, \beta) \in \Gamma / J_+(\alpha, \beta, m_1, m_2) J_-(\alpha, \beta, m_1, m_2) \leq 0\}.$$

Lemme 3.1. *Les ensembles $F_{(m_1, m_2)}^\pm$ sont non vides.*

Preuve. Puisque J est continue sur $\Gamma \times \bar{B} \times V$ et V est de dimension finie, alors J_+ est continue sur $\Gamma \times \bar{B}$. Soit $s :]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[\rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie par $s(t) = J_+(t, t, m_1, m_2)$. Par la Proposition 2.3, nous avons $J_+(t, t, A, A) \leq s(t) \leq J_+(t, t, 1, 1)$. D'autre part, si on désigne par P la projection orthogonale sur W , alors pour tout v dans V , nous avons $P(\nabla I(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A, v + \theta(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A, v))) = 0$. Ainsi $-\Delta \theta(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A, v) = \lambda_k \theta(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A, v)$. D'où $\theta(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A, v) \in V \cap W = \{0\}$ et donc

$$J(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A, v) = I(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A, v) = 0.$$

Il en résulte que $J_+(\lambda_k(A), \lambda_k(A), A, A) = 0$ et par suite $s(\lambda_k(A)) \geq 0$. De façon similaire, nous montrons que $s(\lambda_k) \leq 0$. Il existe alors α_0 dans $[\lambda_k(A), \lambda_k]$ tel que $s(\alpha_0) = 0$ et $(\alpha_0, \alpha_0) \in F_{(m_1, m_2)}^+$. D'une manière analogue, nous montrons que $F_{(m_1, m_2)}^- \neq \emptyset$. \blacksquare

Preuve du Théorème 3.1. Si $(\alpha_1, \beta_1) \in F_{(m_1, m_2)}^-$, il existe $v_3 \in V$, $\|v_3\| = 1$ et $J(\alpha_1, \beta_1, m_1, m_2, v_3) = 0$. Soit $\psi(v) = \|v\|^2 - 1$. Comme ψ et $J(\alpha_1, \beta_1, m_1, m_2, \cdot)$ sont différentiables en v_3 , $\nabla \psi(v_3) = 2v_3 \neq 0$ et $J(\alpha_1, \beta_1, m_1, m_2, \cdot)$ admet un minimum local en v_3 sur $\{v \in V / \psi(v) = \psi(v_3)\}$, il existe alors $\lambda_0 \in \mathbb{R}$ tel que $\nabla J(v_3) = \lambda_0 \nabla \psi(v_3) = 2\lambda_0 v_3$ (cf. [7]) et par suite $\langle \nabla J(v_3), v_3 \rangle = 2\lambda_0 \|v_3\|^2 = 2\lambda_0$. Comme J est positivement homogène en v , $(J(tv) = t^2 v, \forall t \geq 0)$, alors $\langle \nabla J(v_3), v_3 \rangle = 2J(v_3) = 0$. Ainsi $\lambda_0 = 0$, $\nabla J(v_3) = 0$ et $v_3 + \theta(\tilde{v}_3)$ est solution de $-\Delta(\cdot) =$

$\alpha_1 m_1(\cdot)^+ - \beta_1 m_2(\cdot)^-$. Par conséquent $(\alpha_1, \beta_1) \in \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$. L'autre inclusion se démontre de la même façon.

ii) Soient $(\alpha, \beta) \in \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$ et $u_4 \in H_0^1(\Omega) \setminus \{0\}$ tels que $-\Delta u_4 = \alpha m_1 u_4^+ - \beta m_2 u_4^-$. Par la Proposition 2.2, il existe $v_4 \in V$ tel que $u_4 = v_4 + \theta(\tilde{v}_4)$ et $\nabla J(v_4) = 0$. Comme $v_4 \neq 0$, on peut supposer que $\|v_4\| = 1$. Ainsi

$$\begin{aligned} J_+(\alpha, \beta, m_1, m_2) &\geq J(\alpha, \beta, m_1, m_2, v_4) \\ &= 0, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} J_-(\alpha, \beta, m_1, m_2) &\leq J(\alpha, \beta, m_1, m_2, v_4) \\ &= 0. \end{aligned}$$

D'où

$$J_+(\alpha, \beta, m_1, m_2) J_-(\alpha, \beta, m_1, m_2) \leq 0.$$

■

Remarque 3.1 Dans le cas particulier $m_1 = m_2 = m$, la multiplicité de $\lambda_k(m)$ est inférieure ou égale à celle de λ_k pour tout $m \in \bar{B}(\frac{A+1}{2}, \frac{A-1}{2})$. En effet, comme $1 \leq m(x) \leq A$ p.p et $1 < A < \min(\frac{\lambda_k}{\lambda_-}, \frac{\lambda_+}{\lambda_k})$, alors $\lambda_k(m) \in]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[$. Soit $\phi \in E_{\lambda_k(m)}$, où $E_{\lambda_k(m)}$ est le sous espace propre associé à $\lambda_k(m)$, donc $-\Delta \phi = \lambda_k(m) m \phi$ et il existe $v_5 \in V$ tel que $\phi = v_5 + \theta(\lambda_k(m), \lambda_k(m), m, m, v_5)$. Puisque

$v_5 \in \langle \phi_k, \dots, \phi_{k+p-1} \rangle$, alors $v_5 = \alpha_k \phi_k + \dots + \alpha_{k+p-1} \phi_{k+p-1}$. A l'aide de la linéarité de $\theta(\lambda_k(m), \lambda_k(m), m, m, \cdot)$, on déduit que

$\phi = \alpha_k(\phi_k + \theta(\lambda_k(m), \lambda_k(m), m, m, \phi_k)) + \dots + \alpha_{k+p-1}(\phi_{k+p-1} + \theta(\lambda_k(m), \lambda_k(m), m, m, \phi_{k+p-1}))$ et donc $\dim E_{\lambda_k(m)} \leq p$. ■

4 Cas λ_k simple

4.1 Description de $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$

Théorème 4.1. Si $(m_1, m_2) \in B$, il existe deux intervalles ouverts $I_i(m_1, m_2)$ ($i = 1, 2$) de $]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[$ et deux fonctions $f_i(m_1, m_2) : I_i(m_1, m_2) \rightarrow \mathbb{R}$, ($i = 1, 2$) de classe \mathcal{C}^1 strictement décroissantes tels que $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma = \bigcup_{i=1}^{i=2} G(f_i(m_1, m_2))$.

Lemme 4.1. Pour tout (m_1, m_2) dans B , les ensembles

$$E_{(m_1, m_2)}^\pm := \{(\alpha, \beta) \in \Gamma / J(\alpha, \beta, m_1, m_2, \pm \phi_k) = 0\}$$

sont non vides.

Preuve. La démonstration est analogue à celle du Lemme 3.1.

Lemme 4.2. Pour tout (α, β) dans $E_{(m_1, m_2)}^\pm$, nous avons

$$\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\alpha, \beta, m_1, m_2, \pm \phi_k) < 0 \text{ et } \frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha, \beta, m_1, m_2, \pm \phi_k) < 0.$$

Preuve. Soit (α, β) dans $E_{(m_1, m_2)}^+$. D'une part, nous avons $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k) = 0$. Puisque λ_k est simple et $\nabla J(\phi_k) \in V$, il existe alors $\tilde{\lambda}_0$ dans \mathbb{R} tel que $\nabla J(\phi_k) = \tilde{\lambda}_0 \phi_k$. Du fait que $\langle \nabla J(\phi_k), \phi_k \rangle = 2J(\phi_k) = 0$, nous obtenons que $\tilde{\lambda}_0 = 0$, $\nabla J(\phi_k) = 0$ et donc $\phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k)$ est solution de (\tilde{P}_2) . D'autre part, si on suppose que $\frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k) = 0$, alors $(\phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k))^- = 0$ et donc $\alpha = \lambda_1(m_1)$. Comme $m_1(x) \geq 1$ p.p, alors $\alpha \leq \lambda_1$, ce qui contredit le fait que $\alpha \in]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[$. Ainsi $\frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k) < 0$ et de même $\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k) < 0$. Une démonstration analogue peut être adaptée à l'autre cas. ■

Preuve du Théorème 4.1. Par le Lemme 4.1, $E_{(m_1, m_2)}^+$ est non vide, fermé et borné dans \mathbb{R}^2 , donc compact. Soit $(\alpha, \beta) \in E_{(m_1, m_2)}^+$. Par le Lemme 4.2, $\frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha, \beta) \neq 0$ et par le théorème des fonctions implicites, il existent V_α, W_β des voisinages de α et β respectivement et $f_{\alpha, \beta} : V_\alpha \rightarrow W_\beta$ de classe \mathcal{C}^1 tels que $f_{\alpha, \beta}(\alpha) = \beta$ et $(t, f_{\alpha, \beta}(t)) \in E_{(m_1, m_2)}^+, \forall t \in V_\alpha$. Nous avons $E_{(m_1, m_2)}^+ \subset \bigcup_{(\alpha, \beta) \in E_{(m_1, m_2)}^+} V_\alpha \times W_\beta$ et

puisque $E_{(m_1, m_2)}^+$ est compact, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $E_{(m_1, m_2)}^+ \subset \bigcup_{i=1}^{i=n_0} V_{\alpha_i} \times W_{\beta_i}$.

Posons $I_1(m_1, m_2) = \bigcup_{i=1}^{i=n_0} V_{\alpha_i}$ et $f_1(m_1, m_2) : I_1(m_1, m_2) \rightarrow \mathbb{R}, t \mapsto f_{\alpha_i, \beta_i}(t)$

si $t \in V_{\alpha_i}$.

D'une part, il est clair que $f_1(m_1, m_2)$ est bien définie, de classe \mathcal{C}^1 et $E_{(m_1, m_2)}^+ = G(f_1(m_1, m_2))$. De plus, la fonction $f_1(m_1, m_2)$ est strictement décroissante. En effet, si $\alpha_1, \alpha_2 \in I_1(m_1, m_2)$ sont tels que $\alpha_1 < \alpha_2$ et $f_1(m_1, m_2)(\alpha_1) \leq f_1(m_1, m_2)(\alpha_2)$, alors

$$0 = J(\alpha_1, f_1(m_1, m_2)(\alpha_1), m_1, m_2, \phi_k) \geq J(\alpha_1, f_1(m_1, m_2)(\alpha_2), m_1, m_2, \phi_k). \quad (4.1)$$

Comme $(\alpha_2, f_1(m_1, m_2)(\alpha_2)) \in E_{(m_1, m_2)}^+$, alors par le Lemme 4.2, nous avons $\frac{\partial J}{\partial \alpha}(\alpha_2, f_1(m_1, m_2)(\alpha_2), m_1, m_2, \phi_k) < 0$. Il existe $\varepsilon_1 > 0$ tel que la fonction $t \mapsto J(t, f_1(m_1, m_2)(\alpha_2), m_1, m_2, \phi_k)$ est strictement décroissante sur l'intervalle $]\alpha_2 - \varepsilon_1, \alpha_2 + \varepsilon_1[$. Ainsi

$$J(\alpha_1, f_1(m_1, m_2)(\alpha_2), m_1, m_2, \phi_k) > J(\alpha_2, f_1(m_1, m_2)(\alpha_2), m_1, m_2, \phi_k) = 0.$$

D'où une contradiction avec (4.1).

D'autre part, $I_1(m_1, m_2)$ est un intervalle. En effet, soient α_1 et α_2 dans $I_1(m_1, m_2)$ et $\alpha_1 \leq \alpha \leq \alpha_2$. Si on considère la fonction $\tilde{g} :]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[\rightarrow \mathbb{R}, \tilde{g}(t) = J(\alpha, t, m_1, m_2, \phi_k)$ alors par (2.4), $\tilde{g}(f_1(m_1, m_2)(\alpha_2)) \geq 0$ et $\tilde{g}(f_1(m_1, m_2)(\alpha_1)) \leq 0$. Comme \tilde{g} est conti-

nue, il existe β dans $]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[$ tel que $\tilde{g}(\beta) = 0$. Ainsi $(\alpha, \beta) \in E_{(m_1, m_2)}^+ = \bigcup_{i=1}^{i=n_0} V_{\alpha_i} \times W_{\beta_i}$

et par suite il existe i_0 tel que $\alpha \in V_{\alpha_{i_0}}$. D'où $\alpha \in I_1(m_1, m_2)$ et donc $I_1(m_1, m_2)$ est un intervalle. De même on montre qu'il existe $f_2(m_1, m_2) : I_2(m_1, m_2) \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 , strictement décroissante telle que $E_{(m_1, m_2)}^- = G(f_2(m_1, m_2))$.

$$\bullet \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma = \bigcup_{i=1}^{i=2} G(f_i(m_1, m_2)).$$

En effet, si $(\alpha, \beta) \in \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$, alors il existe $u \in H_0^1(\Omega) \setminus \{0\}$ tel que $-\Delta u = \alpha m_1 u^+ - \beta m_2 u^-$. Par la Proposition 2.2, il existe $v \in V$ tel que

$u = v + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, v)$, $\nabla J(v) = 0$ et $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, v) = 0$. Par la simplicité de λ_k et l'homogénéité de J , on obtient que $(\alpha, \beta) \in E_{(m_1, m_2)}^+ \cup E_{(m_1, m_2)}^-$ et par suite

$$(\alpha, \beta) \in \bigcup_{i=1}^{i=2} G(f_i(m_1, m_2)).$$

Réciproquement, si $(\alpha, \beta) \in G(f_1(m_1, m_2))$, alors $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k) = 0$ et comme λ_k est simple et J est positivement homogène en v , alors $\nabla J(\phi_k) = 0$, $\phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k)$ est solution de (P_2) et $(\alpha, \beta) \in \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$. De même nous avons $G(f_2(m_1, m_2)) \subset \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$. ■

4.2 Continuité et monotonie par rapport aux poids

Proposition 4.1. *Si (m_n, \tilde{m}_n) , (m_1, m_2) sont des éléments de B tels que $m_n \rightarrow m_1$ et $\tilde{m}_n \rightarrow m_2$ dans $L^\infty(\Omega)$, les propriétés suivantes sont vérifiées :*

- i) il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $\forall n \geq n_0$, $I_i(m_1, m_2) \subset I_i(m_n, \tilde{m}_n)$, ($i = 1, 2$).*
- ii) pour tout α dans $I_i(m_1, m_2)$, nous avons $\lim_{n \rightarrow +\infty} f_i(m_n, \tilde{m}_n)(\alpha) = f_i(m_1, m_2)(\alpha)$.*

Preuve. Soient $\alpha_0 \in I_1(m_1, m_2)$ et $(\beta_1, \beta_2) \in \Gamma$ tels que $\beta_1 < f_1(m_1, m_2)(\alpha_0) < \beta_2$. Comme $(\alpha_0, f_1(m_1, m_2)(\alpha_0)) \in E_{(m_1, m_2)}^+$, $\frac{\partial J}{\partial \beta}(\alpha_0, f_1(m_1, m_2)(\alpha_0), m_1, m_2, \phi_k) < 0$. Il en résulte que $J(\alpha_0, \beta_2, m_1, m_2, \phi_k) < 0$ et $J(\alpha_0, \beta_1, m_1, m_2, \phi_k) > 0$.

Pour $0 < \varepsilon < \inf(-J(\alpha_0, \beta_2, m_1, m_2, \phi_k), J(\alpha_0, \beta_1, m_1, m_2, \phi_k))$, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que si $n > n_0$, on a $J(\alpha_0, \beta_2, m_n, \tilde{m}_n, \phi_k) < \varepsilon + J(\alpha_0, \beta_2, m_1, m_2, \phi_k) < 0$ et $J(\alpha_0, \beta_1, m_n, \tilde{m}_n, \phi_k) > J(\alpha_0, \beta_1, m_1, m_2, \phi_k) - \varepsilon > 0$. Ainsi, si $n > n_0$, il existe $\beta_n \in [\beta_1, \beta_2]$ tel que $J(\alpha_0, \beta_n, m_n, \tilde{m}_n, \phi_k) = 0$ et par suite $\forall n > n_0$, on a $\alpha_0 \in I_1(m_n, \tilde{m}_n)$.

Par la continuité de J , $\lim_{n \rightarrow +\infty} f_1(m_n, \tilde{m}_n)(\alpha) = f_1(m_1, m_2)(\alpha)$, $\forall \alpha \in I_1(m_1, m_2)$. Le cas $i = 2$ se traite de la même manière. ■

Proposition 4.2. *Si $(m_i, \tilde{m}_i) \in B$, ($i = 1, 2$), $m_i(x) \leq \tilde{m}_i(x)$ p.p, alors*

- i) pour tout $\alpha \in I_i(m_1, m_2) \cap I_i(\tilde{m}_1, \tilde{m}_2)$,*

$$f_i(\tilde{m}_1, \tilde{m}_2)(\alpha) \leq f_i(m_1, m_2)(\alpha).$$

- ii) Si de plus $m_1(x) < \tilde{m}_1(x)$ p.p ou $m_2(x) < \tilde{m}_2(x)$ p.p, alors*

$$f_i(\tilde{m}_1, \tilde{m}_2)(\alpha) < f_i(m_1, m_2)(\alpha).$$

Preuve. L'assertion i) est une conséquence immédiate de la Proposition 2.3.

ii) Par absurde, on suppose qu'il existe α_0 tel que $f_i(\tilde{m}_1, \tilde{m}_2)(\alpha_0) \geq f_i(m_1, m_2)(\alpha_0)$. Sans perte de généralité, on peut supposer que $m_1(x) < \tilde{m}_1(x)$ p.p. Définissons la fonction $\zeta : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ par $\zeta(t) = J(\alpha_0, f_1(m_1, m_2)(\alpha_0), t\tilde{m}_1 + (1-t)m_1, m_2, \phi_k)$. Nous avons pour tout t dans $]0, 1[$, $\zeta'(t) = -\frac{\alpha_0}{2} \int_\Omega (\tilde{m}_1 - m_1)(u_t^+)^2$, avec $u_t = \phi_k + \theta(\alpha_0, f_1(m_1, m_2)(\alpha_0), t\tilde{m}_1 + (1-t)m_1, m_2, \phi_k)$.

• $\zeta(0) > \zeta(1)$. (4.2)

En effet, par l'absurde, supposons que $\zeta(0) \leq \zeta(1)$. Comme ζ est décroissante, nous avons $\zeta(t) = \zeta(0)$ pour tout t dans $[0, 1]$. Il en résulte que $\zeta'(t) = 0$ et $u_t^+ = 0$ pour tout t dans $]0, 1[$. En faisant tendre t vers 0, nous obtenons $u_0^+ = 0$, $-\Delta u_0 = f_1(m_1, m_2)(\alpha_0)m_2 u_0$ et donc $f_1(m_1, m_2)(\alpha_0) = \lambda_1(m_2)$. D'où une contradiction avec

le fait que $\lambda_1(m_2) \leq \lambda_1$ et $f_1(m_1, m_2)(\alpha_0) \in]\lambda_-, \frac{\lambda_{\pm}}{A}[$. Finalement, par (4.2), nous avons

$$\begin{aligned} J(\alpha_0, f_1(m_1, m_2)(\alpha_0), m_1, m_2, \phi_k) &> J(\alpha_0, f_1(m_1, m_2)(\alpha_0), \tilde{m}_1, m_2, \phi_k) \\ &\geq J(\alpha_0, f_1(\tilde{m}_1, \tilde{m}_2)(\alpha_0), \tilde{m}_1, \tilde{m}_2, \phi_k), \end{aligned}$$

ce qui est une contradiction. Le cas $i = 2$ se démontre de la même façon. \blacksquare

4.3 Simplicité dans $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$

Définition 4.1. On dit qu'un élément (α, β) de $\Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$ est simple si toutes les solutions de (\tilde{P}_2) sont colinéaires.

Théorème 4.2. Soient $(m_1, m_2) \in B$ et $(\alpha, \beta) \in \Sigma(m_1, m_2) \cap \Gamma$.

i) Si $(\alpha, \beta) \notin \bigcap_{i=2} G(f_i(m_1, m_2))$, alors (α, β) est simple.

ii) Si $(\alpha, \beta) \in \bigcap_{i=2} G(f_i(m_1, m_2))$, alors (α, β) est simple si et seulement si $\alpha m_1(x) = \beta m_2(x)$ p.p.

Preuve. Sans perte de généralité, on peut supposer que $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k) = 0$ et $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, -\phi_k) \neq 0$. Soit $u_0 \in H_0^1(\Omega)$ tel que $-\Delta u_0 = \alpha m_1 u_0^+ - \beta m_2 u_0^-$. A l'aide de la Proposition 2.2, il existe $\gamma_2 \in \mathbb{R}$ tel que $u_0 = \gamma_2 \phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \gamma_2 \phi_k)$. $\bullet \gamma_2 \geq 0$. (4.3)

En effet, sinon $-\frac{1}{\gamma_2} u_0$ est solution de (\tilde{P}_2) et par suite $-\phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, -\phi_k)$ est solution de (\tilde{P}_2) . Il en découle que $J(\alpha, \beta, m_1, m_2, -\phi_k) = 0$, ce qui est absurde. Par (4.3), nous avons $u_0 = \gamma_2(\phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k))$ et d'où l'assertion i).

ii) Si $\alpha m_1 = \beta m_2$, soient u_1 et u_2 deux solutions de (\tilde{P}_2) , donc $-\Delta u_1 = \alpha m_1 u_1$ et $-\Delta u_2 = \alpha m_1 u_2$, ainsi $\alpha = \lambda_k(m_1)$, car $\lambda_k(m_1)$ est la seule valeur propre du problème (P_{m_1}) dans $]\lambda_-, \frac{\lambda_{\pm}}{A}[$. Comme λ_k est simple, alors par la Remarque 3.1, $\lambda_k(m_1)$ est simple. Il existe alors $\gamma_1 \in \mathbb{R}$ tel que $u_2 = \gamma_1 u_1$ et donc (α, β) est simple.

Réciproquement, supposons que $\text{mes}\{x \in \Omega / \alpha m_1(x) \neq \beta m_2(x)\} \neq 0$. Puisque

$$(\alpha, \beta) \in \bigcap_{i=1}^{i=2} G(f_i(m_1, m_2)), \text{ alors } J(\alpha, \beta, m_1, m_2, \pm \phi_k) = 0 \text{ et } \pm \phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \pm \phi_k)$$

sont des solutions de (\tilde{P}_2) .

$\bullet \pm \phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \pm \phi_k)$ sont linéairement indépendants. En effet, dans le cas contraire, il existe $y \in \mathbb{R}$ tel que $-\phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, -\phi_k) = y \phi_k + y \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k)$. Ainsi $y = -1$, $\theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, -\phi_k) = -\theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k)$ et par suite

$\tilde{u}_0 = \phi_k + \theta(\alpha, \beta, m_1, m_2, \phi_k)$ satisfait les équations $-\Delta \tilde{u}_0 = \alpha m_1 \tilde{u}_0^+ - \beta m_2 \tilde{u}_0^-$ et $-\Delta \tilde{u}_0 = \beta m_2 \tilde{u}_0^+ - \alpha m_1 \tilde{u}_0^-$. D'où $(\alpha m_1 - \beta m_2) \tilde{u}_0^+ = (\beta m_2 - \alpha m_1) \tilde{u}_0^-$, $\alpha m_1 = \beta m_2$ p.p sur $\{x \in \Omega / \tilde{u}_0(x) \neq 0\}$ et donc $-\Delta \tilde{u}_0 = \alpha m_1 \tilde{u}_0$. Comme le problème (P_{m_1}) jouit de la propriété de la continuation unique (cf. [9]), alors $\text{mes}\{x \in \Omega / \tilde{u}_0(x) = 0\} = 0$. Il s'en suit que $\alpha m_1 = \beta m_2$ p.p, ce qui est absurde et donc l'assertion ii) est établie. \blacksquare

Corollaire 4.1. Si $m_1 \neq m_2$, alors le problème non linéaire

$(P) : -\Delta u = \lambda(m_2 u^+ - m_2 u^-)$ dans Ω et $u = 0$ sur $\partial\Omega$ admet exactement deux valeurs propres (comptées avec leur ordre de multiplicité) dans $]\lambda_-, \frac{\lambda_{\pm}}{A}[$.

Preuve. Nous savons que chaque courbe $G(f_i(m_1, m_2))$ ($i = 1, 2$) rencontre la diagonale en un seul point $(\tilde{\alpha}_i, \tilde{\alpha}_i)$ et donc $\tilde{\alpha}_i$ est une valeur propre de (P) . Si $\tilde{\alpha}_1 \neq \tilde{\alpha}_2$, alors par l'assertion i) du Théorème 4.2, $\tilde{\alpha}_1$ et $\tilde{\alpha}_2$ sont simples. Si $\tilde{\alpha}_1 = \tilde{\alpha}_2$ alors $\tilde{\alpha}_1 m_1 \neq \tilde{\alpha}_2 m_2$ et d'après la démonstration du Théorème 4.2, $\pm\phi_k + \theta(\tilde{\alpha}_1, \tilde{\alpha}_1, m_1, m_2, \pm\phi_k)$ sont deux solutions de (P) linéairement indépendantes et chaque solution de (P) s'écrit en fonction de $\pm\phi_k + \theta(\tilde{\alpha}_1, \tilde{\alpha}_1, m_1, m_2, \pm\phi_k)$. Ceci entraîne que la multiplicité de $\tilde{\alpha}_1$ est égale à deux.

5 Application

Par la méthode du degré de Leray-Schauder, nous allons étudier dans cette section un problème de non-résonance.

Pour chaque (m_1, m_2) dans \tilde{B} , on pose

$$\Gamma_{(m_1, m_2)}^+ := \Gamma_{(m_1, m_2)}^+ \cup \Gamma_{(m_1, m_2)}^-, \text{ où } \Gamma_{(m_1, m_2)}^+ := \{(\alpha, \beta) \in \Gamma/J_+(\alpha, \beta, m_1, m_2) < 0\}$$

et $\Gamma_{(m_1, m_2)}^- := \{(\alpha, \beta) \in \Gamma/J_-(\alpha, \beta, m_1, m_2) > 0\}$. Par (2.3) et le Lemme 3.1, $\Gamma_{(m_1, m_2)}^\pm \neq \emptyset, \forall (m_1, m_2) \in B$.

Théorème 5.1. *Si $\gamma_+(x) = \alpha m_1(x)$ et $\gamma_-(x) = \beta m_2(x)$ p.p, avec $(m_1, m_2) \in B$ et $(\alpha, \beta) \in \Gamma_{(m_1, m_2)}$, alors le problème (\tilde{P}_1) admet au moins une solution.*

Pour montrer ce théorème, nous avons besoin des lemmes suivants :

Lemme 5.1. *(cf. [4]) Soient X un espace de Banach, Ω un ouvert borné de X contenant 0, symétrique par rapport à 0 et $\varphi : \bar{\Omega} \rightarrow X$ une application compacte. Si $0 \notin (I_d - \varphi)(\partial\Omega)$ et $(I_d - \varphi)(-x) \neq \lambda(I_d - \varphi)(x) \forall x \in \partial\Omega$ et $\forall \lambda \geq 1$, alors $d(I_d - \varphi, \Omega, 0)$ est impaire, (I_d est l'application identique de X).*

Lemme 5.2. *Les applications : $u \mapsto Kf(., u)$ et $u \mapsto Kg(., u)$ sont compactes de $H_0^1(\Omega)$ dans lui même, (K est donnée par (2.1)).*

Preuve. Ce lemme découle des hypothèses $(H_1), (H_2), (H_3)$ et du fait que K est une application linéaire continue. ■

Soient $\tilde{m} = \max(m_1, m_2)$ et $\hat{m} = \min(m_1, m_2)$. Il est facile de voir que $(\tilde{m}, \hat{m}) \in B$.

On pose $E := \Gamma_{(\tilde{m}, \hat{m})}^+ \cup \Gamma_{(\tilde{m}, \hat{m})}^-$. Il est évident que $E \cap \{(\lambda, \lambda)/\lambda \in]\lambda_-, \frac{\lambda_+}{A}[\} \neq \emptyset$.

Lemme 5.3. *Pour tout (λ, λ) dans E , u dans $H_0^1(\Omega) \setminus \{0\}$ et $\gamma \geq 1$, on a*

$$\nabla I(\lambda, \lambda, m_1, m_2, -u) \neq \gamma \nabla I(\lambda, \lambda, m_1, m_2, u).$$

Preuve. Par absurde, on suppose qu'il existe $(\lambda_0, \lambda_0) \in E, u_0 \in H_0^1(\Omega) \setminus \{0\}$ et $\gamma_0 \geq 1$ tels que $\nabla I(\lambda_0, \lambda_0, m_1, m_2, -u_0) = \gamma_0 \nabla I(\lambda_0, \lambda_0, m_1, m_2, u_0)$. Du fait que $g(\lambda_0, \lambda_0, m_1, m_2, ., -u_0) = -g(\lambda_0, \lambda_0, m_2, m_1, ., u_0)$, nous avons

$$(1 + \gamma_0)u_0 = Kg(\lambda_0, \lambda_0, m_2, m_1, ., u_0) + \gamma_0 Kg(\lambda_0, \lambda_0, m_1, m_2, ., u_0)$$

et par suite

$$-(1 + \gamma_0)\Delta u_0 = \lambda_0(m_2 + \gamma_0 m_1)u_0^+ - \lambda_0(m_1 + \gamma_0 m_2)u_0^-.$$

D'où

$$-\Delta u_0 = \lambda_0 \left(\frac{1}{\gamma_0 + 1} m_2 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_1 \right) u_0^+ - \lambda_0 \left(\frac{1}{\gamma_0 + 1} m_1 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_2 \right) u_0^-,$$

et puisque $u_0 \neq 0$, $(\lambda_0, \lambda_0) \in \Sigma \left(\frac{1}{\gamma_0 + 1} m_2 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_1, \frac{1}{\gamma_0 + 1} m_1 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_2 \right)$.

Comme $(m_1, m_2) \in B$ et B est convexe, $\left(\frac{1}{\gamma_0 + 1} m_2 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_1, \frac{1}{\gamma_0 + 1} m_1 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_2 \right) \in B$. De plus, par la Proposition 2.3, nous avons pour tout (α, β) dans Γ et v dans V , $J(\alpha, \beta, \tilde{m}, \tilde{m}, v) \leq J(\alpha, \beta, \frac{1}{\gamma_0 + 1} m_2 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_1, \frac{1}{\gamma_0 + 1} m_1 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_2, v) \leq J(\alpha, \beta, \hat{m}, \hat{m}, v)$. Ainsi $\Sigma \left(\frac{1}{\gamma_0 + 1} m_2 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_1, \frac{1}{\gamma_0 + 1} m_1 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_2 \right) \cap E = \emptyset$ et ceci est une contradiction avec $(\lambda_0, \lambda_0) \in E \cap \Sigma \left(\frac{1}{\gamma_0 + 1} m_2 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_1, \frac{1}{\gamma_0 + 1} m_1 + \frac{\gamma_0}{\gamma_0 + 1} m_2 \right)$. ■

Lemme 5.4. *Pour tout $(\alpha, \beta) \in \Gamma_{(m_1, m_2)}$, le degré $d(\nabla I(\alpha, \beta, m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0)$ est impaire.*

Preuve. Soit $(\alpha, \beta) \in \Gamma_{(m_1, m_2)}$. On suppose que $(\alpha, \beta) \in \Gamma_{(m_1, m_2)}^+$, (l'autre cas se traite de la même façon). On vérifie facilement que $\Gamma_{(m_1, m_2)}^+$ est connexe par arc, donc pour tous (α_0, β_0) et (α_1, β_1) dans $\Gamma_{(m_1, m_2)}^+$, il existe un chemin continu $\xi : [0, 1] \rightarrow \Gamma_{(m_1, m_2)}^+$ tel que $\xi(0) = (\alpha_0, \beta_0)$ et $\xi(1) = (\alpha_1, \beta_1)$. Considérons l'homotopie

$$\tilde{H}(t, u) = \nabla I(\xi(t), m_1, m_2, u), \quad t \in [0, 1] \text{ et } u \in B(0, 1).$$

Si $\|u\| = 1$, alors $\nabla I(\xi(t), m_1, m_2, u) \neq 0$, car sinon $-\Delta u = \xi_1(t) m_1 u^+ - \xi_2(t) m_2 u^-$, où $(\xi_1(t), \xi_2(t)) = \xi(t)$, et par suite $(\xi_1(t), \xi_2(t)) \in \Sigma(m_1, m_2)$, ce qui contredit le fait que $(\xi_1(t), \xi_2(t)) \in \Gamma_{(m_1, m_2)}^+$ et $\Gamma_{(m_1, m_2)}^+ \cap \Sigma(m_1, m_2) = \emptyset$. Par l'invariance par homotopie du degré de Leray-Schauder, $d(\nabla I(\xi(t), m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0)$ est constant par rapport à $t \in [0, 1]$. D'où

$$d(\nabla I(\alpha_0, \beta_0, m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0) = d(\nabla I(\alpha_1, \beta_1, m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0).$$

Si $(\lambda, \lambda) \in E \cap \Gamma_{(m_1, m_2)}^+$, nous avons

$$d(\nabla I(\alpha, \beta, m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0) = d(\nabla I(\lambda, \lambda, m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0)$$

et par les Lemmes 5.1 et 5.3, on conclut que $d(\nabla I(\lambda, \lambda, m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0)$ est impaire. ■

Lemme 5.5. *Soit l'homotopie $H(t, u) = Kg(\cdot, u) - t(Kg(\cdot, u) - Kf(\cdot, u) - Kh)$, alors on a l'estimation à priori : il existe $R > 0$ tel que pour tout $u \in H_0^1(\Omega)$, $\|u\| = R$ et pour tout $t \in [0, 1]$, on a $H(t, u) \neq u$.*

Preuve. Par l'absurde, supposons que pour tout n dans \mathbb{N}^* , il existe v_n dans $H_0^1(\Omega)$, ($\|v_n\| = n$) et t_n dans $[0, 1]$ tels que $\nabla I(v_n) + t_n(Kg(\cdot, v_n) - Kf(\cdot, v_n) - Kh) = 0$. Comme $\lim_{|s| \rightarrow +\infty} \frac{f(x, s) - g(x, s)}{s} = 0$ uniformément en x , alors

$$\forall \varepsilon > 0, \exists M_\varepsilon > 0 \text{ tel que } |f(x, s) - g(x, s)| < \varepsilon |s|, \quad \forall |s| > M_\varepsilon \text{ et } \forall x \in \Omega.$$

Ainsi

$$|f(x, s) - g(x, s)| < \varepsilon |s| + \sup_{|s| \leq M_\varepsilon} |f(x, s) - g(x, s)| \quad \forall s \in \mathbb{R}.$$

Si on pose $\tilde{M}_\varepsilon(x) = \sup_{|s| \leq M_\varepsilon} |f(x, s) - g(x, s)|$, il est clair que $\tilde{M}_\varepsilon \in L^2(\Omega)$ et par la définition de λ_1 , nous avons

$$\begin{aligned} \| Kg(\cdot, u) - Kf(\cdot, u) - Kh \| &= \sup_{\|v\| \leq 1} | \langle Kg(\cdot, u) - Kf(\cdot, u) - Kh, v \rangle | \\ &\leq \sup_{\|v\| \leq 1} \left(\int_\Omega |g(x, u) - f(x, u) - h|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_\Omega v^2 \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq \lambda_1 \sup_{\|v\| \leq 1} \left(\int_\Omega |g(x, u) - f(x, u) - h|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \| v \| \\ &\leq \varepsilon \lambda_1^2 \| u \| + \lambda_1 \| \tilde{M}_\varepsilon \|_2 + \lambda_1 \| h \|_2. \end{aligned}$$

Donc si on choisit $\| u \| > \sup\left(\frac{\| \tilde{M}_\varepsilon \|_2}{\varepsilon}, \frac{1}{\varepsilon}\right)$, nous avons

$$\frac{\| Kg(\cdot, u) - Kf(\cdot, u) - Kh \|}{\| u \|} < M_0 \varepsilon,$$

avec $M_0 > 0$ une constante indépendante de ε . D'où

$$\lim_{\|u\| \rightarrow +\infty} \frac{\| Kg(\cdot, u) - Kf(\cdot, u) - Kh \|}{\| u \|} = 0. \tag{5.1}$$

En posant $u_n = \frac{v_n}{n}$, nous avons $\| \nabla I(u_n) \| = \frac{t_n}{n} \| Kg(\cdot, v_n) - Kf(\cdot, v_n) - Kh \|$ et par (5.1) nous déduisons que $\| \nabla I(u_n) \| \rightarrow 0$. Puisque $\| u_n \| = 1$, alors (u_n) converge faiblement vers un certain u_5 dans $H_0^1(\Omega)$ et $u_n \rightarrow u_5$ dans $L^2(\Omega)$. Alors $u_n - Kg(\cdot, u_n)$ converge faiblement vers $u_5 - Kg(\cdot, u_5)$ dans $H_0^1(\Omega)$ et $u_5 - Kg(\cdot, u_5) = 0$ puisque $\| u_n - Kg(\cdot, u_n) \| \rightarrow 0$. D'où

$$-\Delta u_5 = \alpha m_1 u_5^+ - \beta m_2 u_5^-. \tag{5.2}$$

D'autre part, comme $\| \nabla I(u_n) \| \rightarrow 0$ et $\| u_n \| = 1$, alors $\langle \nabla I(u_n), u_n \rangle \rightarrow 0$ et donc $\langle u_n - Kg(\cdot, u_n), u_n \rangle \rightarrow 0$. Ainsi $\| u_n \|^2 - \int_\Omega g(x, u_n) u_n \rightarrow 0$ et par suite $\int_\Omega g(x, u_n) u_n \rightarrow 1$. Or $u_n \rightarrow u_5$ et $g(\cdot, u_n) \rightarrow g(\cdot, u_5)$ dans $L^2(\Omega)$, donc $\int_\Omega g(x, u_n) u_n \rightarrow \int_\Omega g(x, u_5) u_5$. Il en résulte que $\int_\Omega g(x, u_5) u_5 = 1$, $u_5 \neq 0$ et par (5.2) on obtient que $(\alpha, \beta) \in \Sigma(m_1, m_2)$. Ce qui est en contradiction avec $(\alpha, \beta) \in \Gamma(m_1, m_2)$. D'où l'estimation à priori. ■

Preuve du Théorème 5.1. Par les Lemmes 5.2, 5.5 et l'invariance par homotopie du degré de Leray-Schauder, nous obtenons

$$d(I_d - H(0, \cdot), B(0, R), 0) = d(I_d - H(1, \cdot), B(0, R), 0).$$

D'une part, on a pour tout $u \in H_0^1(\Omega)$, $(1 \leq \| u \| < R)$, $\nabla I(u) \neq 0$ et donc

$$d(I_d - H(1, \cdot), B(0, R), 0) = d(I_d - H(1, \cdot), B(0, 1), 0).$$

D'autre part,

$$\begin{aligned} d(I_d - H(0, \cdot), B(0, R), 0) &= d(I_d - H(1, \cdot), B(0, 1), 0) \\ &= d(\nabla I(\alpha, \beta, m_1, m_2, \cdot), B(0, 1), 0). \end{aligned}$$

Par le Lemme 5.4, on a $d(I_d - H(0, \cdot), B(0, R), 0) \neq 0$. Par suite il existe $u_6 \in B(0, R)$ tel que $H(0, u_6) = u_6$. Ainsi u_6 est une solution de (\tilde{P}_1) . ■

On pose $\tilde{\Gamma} = \Gamma_{(1,1)}^+ \cup \Gamma_{(A,A)}^-$. Il est clair que $\tilde{\Gamma}$ est non vide

Corollaire 5.1. *Si $\alpha_0 < \gamma_+(x) < \alpha_0 A$ p.p et $\beta_0 < \gamma_-(x) < \beta_0 A$ p.p, avec $(\alpha_0, \beta_0) \in \tilde{\Gamma}$, alors (\tilde{P}_1) admet au moins une solution*

Preuve. Soit $m_1(x) = \frac{\gamma_+(x)}{\alpha_0}$ et $m_2(x) = \frac{\gamma_-(x)}{\beta_0}$, alors $(m_1, m_2) \in B$ et $(\alpha_0, \beta_0) \in \Gamma_{(m_1, m_2)}$. Par le Théorème 5.1, on obtient le résultat. ■

Références

- [1] H. Amann. Saddle point and multiple solution of differential equations. *Math. Z.* **169**, (1976), 127–166.
- [2] D. G. De Figueiredo-J. P. Gossez, on the first curve of the Fučík spectrum of elliptic operator, *Differential and Integral Equations*, Volume **7**, Number 5 1994, pp. 1285–1301.
- [3] P. Dràbek, Remark on the nonlinear noncoercive problem with jumping nonlinearities, *Comentationes Mathematicae Universitatis Carolinae*, **25** (3) 1984.
- [4] K. Deimling, *Nonlinear Functional Analysis*, Springer verlag, New York, 1980.
- [5] D. G. De Figueiredo, Positive solutions of semilinear elliptic problems, Universidade de Brasilia, Departamento de matematica, Brasilia, DF-Brazil.
- [6] S. Fučík, Boundary value problems with jumping nonlinearities. *cas. pest. Mat.* **101** (1976). 69–87.
- [7] S. Fučík-J. Nečas-J. Souček-V. Souček, *Spectral Analysis of Nonlinear Operators*, Berlin. Heidelberg. New york 1973.
- [8] T. Gallouët-O. Kavian, Résultats d’existence et de non existence pour certains problèmes demi-linéaires à l’infini, *Ann. Fac. Sci. de Toulouse*, **3** (1981), pp; 201–246.
- [9] J. P. Gossez and A. Loulit, A note on two notions of unique continuation, *Bull. Soc. Math. Belg.* **45** (1993) ser. B. 257–267.
- [10] C. Magalhães, Semilinear elliptic problem with Crossing of multiple eigenvalues, *Comm. Part. Diff. Eq.* **15** (1990), 1265–1292.
- [11] A. M. Micheletti, A remark on the resonance set for semilinear elliptic equation, *Proc. Roy. Soc. Edinb. Sect.* **A124** (1994), 801–809.

Département de Mathématiques et Informatique Faculté des Sciences,
Université Mohamed 1er, Oujda, Maroc.

E-mail : bentahar@sciences.univ-oujda.ac.ma