# SUR LES ÉQUATIONS FONCTIONNELLES CONTENANT UN PARAMÈTRE

#### Par

## Masuo HUKUHARA

# TABLE DES MATIÈRES

							PAGES
I.	Continuité				• •	•	. 108
	1. Points semi-réguliers, points semi-singuliers	١	•, •				. 108
	2. Cas de l'intervalle fermé à gauche						. 109
	3. Cas de l'intervalle ouvert à gauche		•			•	. 110
II.	DÉRIVABILITÉ				• •		. 111
	<ul><li>4. Cas de l'intervalle fermé à gauche</li><li>5. Cas de l'intervalle ouvert à gauche</li></ul>						
III.	ÉQUATIONS FONCTINNELLES			• •		÷	. 116
	6. Continuité					•	. 116
	7. Généralisation d'un théorème de MM. LERA	Y e	t Sc	HAU	JDEF	₹.	. 117
	8. Dérivabilité		• •	• •		•	. 119

Le but de ce présent mémoire est à établir la dérivabilité par rapport à un paramètre de la solution d'une équation différentielle contenant ce paramètre<sup>(1)</sup>, en nous appuyant sur les théorèmes de comparaison<sup>(2)</sup>. Les théorèmes ainsi obtenus joueront un rôle important dans l'étude des points singuliers des équations différentielles. Dans la dernière section, nous étendrons ces résultats aux équations fonctionnelles.

<sup>(1)</sup> Pour le théorème déjà classique sur la dérivabilité par rapport à un paramètre, voir par exemple Goursat, Cours d'Analyse, t. III, Chap. XIII.

<sup>(2)</sup> Voir, par exemple, HUKUHARA et SATÔ, Sur les théorèmes de comparaison des équations différentielles ordinaires, ce Jour., 3 (1935), p. 191-211.

## I. CONTINUITÉ

1. Points semi-réguliers, points semi-singuliers. Soit donnée une équation différentielle<sup>(1)</sup>

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) .$$

Nous appellerons point semi-singulier à droite (gauche) de cette équation tout point  $(x_0, y_0)$  tel que quelque petit que soit le nombre positif  $\delta$ , il existe au moins deux solutions de (1) prenant la valeur  $y_0$  pour  $x=x_0$  et ne coïncidant pas dans l'intervalle  $x_0 \leq x \leq x_0 + \delta(x_0 - \delta \leq x \leq x_0)$ . Le point qui n'est pas semi-singulier à droite (gauche) s'appelle semi-régulier à droite (gauche).

Soit  $\varphi_0(x)$  une solution de (1) continue dans l'intervalle  $0 \le x \le a$  et s'annulant pour x = 0, et supposons la fonction f(x, y) continue dans

$$(2) 0 \leq x \leq a , |y-\varphi_0(x)| \leq b ,$$

a et b étant deux nombres positifs. Nous dirons qu'il existe une solution  $\varphi_1(x)$  de (1) continue dans  $0 \le x \le a$  et différente de  $\varphi_0(x)$  et que s'il existe sur la courbe  $y = \varphi_0(x)$  des points semi-singuliers à droite on peut prendre pour  $\varphi_1(x)$  une solution s'annulant pour x = 0.

Supposons d'abord que la courbe  $y = \varphi_0(x)$  est formée des points semi-réguliers à droite. Nous prenons alors une suite de points  $\{\eta_j\}$  convergeant vers zéro. Désignons par  $y = \psi_j(x)$  une solution de (1) prenant la valeur  $\eta_j$  pour x = 0. La fonction  $\psi_j(x)$  tend uniformément vers  $\varphi_0(x)$  dans  $0 \le x \le a$  lorsque  $j \to \infty$ . On peut donc prendre pour  $\varphi_1(x)$  la fonction  $\psi_j(x)$  correspondant à l'indice assez grand.

Supposons ensuite qu'il existe sur la courbe  $y = \varphi_0(x)$  des points semi-singuliers à droite. f(x,y) étant continue dans (2) le module |f(x,y)| n'y surpasse pas un certain nombre fini M. Prenons un nombre  $\xi$  tel que  $0 < a - \xi < \frac{b}{2M}$ . S'il existe des points semi-singuliers à droite dans l'intervalle  $\xi \leq x \leq a$ , il y a au moins une solution  $y = \psi(x)$  bifurquant de la solution  $y = \varphi_0(x)$  en un point d'abscisse  $x_1$  entre  $\xi$  et a.  $\psi(x)$  est nécessairement continue dans l'intervalle

$$\frac{dy_j}{dx}=f_j(x,y_1,\ldots,y_n) \qquad (j=1, 2, \ldots, n).$$

<sup>(1)</sup> La variable x est réelle mais y un vecteur variable dans l'espace à n dimensions, de sorte que l'équation unique (1) est équivalente à un système des n équations différentielles .

 $x_1 \leq x \leq a$ . Il suffit donc de poser  $\varphi_1(x) = \varphi_0(x)$  pour  $0 \leq x \leq x_1$  et  $\varphi_1(x) = \psi(x)$  pour  $x_1 \leq x \leq a$ . Désignons par a la borne supérieure des abscisses des points semi-singuliers à droite situés sur la courbe  $y = \varphi_0(x)$ . Il reste à considérer le cas où  $0 \leq a < a$ . Si  $(a, \varphi_0(a))$  est un point semi-régulier à droite, il existe une suite de points semi-singuliers à droite  $\{(a_j, \varphi_0(a_j)\}$  convergeant vers  $(a, \varphi_0(a))$ . Désignons par  $y = \psi_j(x)$  une solution de (1) prenant la valeur  $\varphi_0(a_j)$  pour  $x = a_j$  et ne coïncidant pas avec  $\varphi_0(x)$  dans  $a_j \leq x \leq a$ .  $\psi_j(x)$  converge uniformément vers  $\varphi_0(x)$  dans  $a \leq x \leq a$ . Il suffit donc de poser  $\varphi_1(x) = \varphi_0(x)$  pour  $0 \leq x \leq a_j$  et  $\varphi_1(x) = \psi_j(x)$  pour  $a_j \leq x \leq a$ , j désignant un indice suffisamment grand.

Supposons enfin le point  $(\alpha, \varphi(a))$  simi-singulier à droite. La section par l'hyperplan  $x = \alpha + \delta$  de l'ensemble des courbes intégrales de (1) passant par  $(\alpha, \varphi(a))$  est un continu C ne se réduisant pas à un point pourvu que le nombre positif  $\delta$  soit convenablement choisi. Si l'on prend dans ce continu un point  $(\alpha + \delta, \beta)$  assez voisin de  $(\alpha + \delta, \varphi(a + \delta))$ , la solution  $y = \psi_1(x)$  de (1) prenant la valeur  $\beta$  pour  $x = \alpha + \delta$  est nécessairement continue dans l'intervalle  $\alpha + \delta \leq x \leq a$ . Il y a au moins une solution  $y = \psi_2(x)$  prenant la valeur  $\varphi(a)$  pour x = a et la valeur  $\beta$  pour  $x = a + \delta$ . Il suffit donc de poser  $\varphi_1(x) = \varphi_0(x)$  pour  $0 \leq x \leq \alpha$ ,  $\varphi_1(x) = \psi_2(x)$  pour  $\alpha \leq x \leq \alpha + \delta$  et  $\varphi_1(x) = \psi_1(x)$  pour  $\alpha + \delta \leq x \leq a$ .

De ce qui précède nous pouvons conclure immédiatement que si l'équation (1) n'admet qu'une solution s'annulant pour x=0 et continue dans l'intervalle  $0 \le x \le a$ , les points de la courbe intégrale sont tous semi-réguliers à droite.

2. Cas de l'intervalle fermé à gauche. Soit donnée une équation différentielle contenant un paramètre<sup>(1)</sup>

(3) 
$$\frac{dy}{dx} = f(x, y, \lambda).$$

Supposons que l'équation différentielle

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y, 0)$$

n'admette qu'une solution  $\varphi_0(x)$  s'annulant pour x=0 et continue dans

$$\frac{dy_j}{dx} = f_j(x, y_1, \ldots, y_n, \lambda_1, \ldots, \lambda_m) \qquad (j = 1, 2, \ldots, n).$$

<sup>(1)</sup> y désigne un vecteur variable dans l'espace à n dimensions et  $\lambda$  un vecteur variable dans l'espace à m dimensions, de sorte que l'équation unique (3) est équivalente au système différentiel

l'intervalle  $0 \le x \le a$  et que  $f(x, y, \lambda)$  soit continue dans

$$(5) 0 \leq x \leq a, |y-\varphi_0(x)| \leq b, |\lambda| \leq c.$$

Alors l'équation (3) admet au moins une solution s'annulant pour x=0 et continue dans  $0 \le x \le a$  pourvu que  $|\lambda|$  soit assez petit et cette solution converge uniformément vers  $\varphi_0(x)$  dans  $0 \le x \le a$ .

Si donc l'équation (1) admet, quelle que soit la valeur  $\lambda$  ( $|\lambda| \le c$ ), une solution  $y = \varphi(x, \lambda)$  et une seule s'annulant pour x = 0 et continue dans  $0 \le x \le a$ , la solution  $\varphi(x, \lambda)$  considérée comme fonction de  $(x, \lambda)$  est continue dans

$$0 \le x \le \alpha$$
,  $|\lambda| \le c$ .

3. Cas de l'intervalle ouvert à gauche. Avant d'aborder l'équation (3) faisons une remarque très simple analogue à celle du n° 1. Soit  $\varphi_0(x)$  une solution de (1) continue dans  $0 < x \le a$  et supposons que f(x, y) soit continue dans

$$0 < x \le a$$
,  $|y-\varphi_0(x)| \le B(x)$ ,

B(x) désignant une fonction continue dans  $0 < x \le a$ . Si l'équation (1) n'admet qu'une solution continue dans  $0 < x \le a$ , les points de la courbe  $y = \varphi_0(x)$  sont tous semi-réguliers à droite.

En effet, supposons qu'il existe sur la courbe  $y = \varphi_0(x)$  un point semi-singulier à droite  $(\xi, \eta)$ . Alors le résultat au  $n^\circ$  1 s'applique à l'intervalle  $\xi \leq x \leq a$ . Il y a donc au moins une solution  $\psi(x)$  prenant la valeur  $\eta$  pour  $x = \xi$ , continue dans  $\xi \leq x \leq a$  et ne coïncidant pas avec  $\varphi_0(x)$ . Si l'on pose  $\varphi_1(x) = \varphi_0(x)$  pour  $0 < x \leq \xi$  et  $\varphi_1(x) = \psi(x)$  pour  $\xi \leq x \leq a$ ,  $\varphi_1(x)$  est une solution de (1) continue dans  $0 < x \leq a$  et ne coïncidant pas avec  $\varphi_0(x)$ .

Cela posé, considérons l'équation (3) et supposons que  $f(x,y,\lambda)$  soit continue dans<sup>(1)</sup>

$$(6) 0 < x \leq a, |y-\varphi_0(x)| \leq B(x), |\lambda| \leq c,$$

 $\varphi_0(x)$ , B(x) étant des fonctions continues dans  $0 < x \le a$ . Si l'équation (3) admet, quelle que soit la valeur  $\lambda$ , une solution et une seule continue dans  $0 < x \le a$ ,  $\varphi(x,\lambda)$  considérée comme fonction de  $(x,\lambda)$  est continue pour

<sup>(1)</sup> On peut remplacer l'intervalle  $0 < x \le a$  par  $-\infty < x \le a$ , car le nombre 0 ne joue aucun rôle important.

$$0 < x \le a$$
,  $|\lambda| \le c$ .

Car quelque petit que soit le nombre positif  $\delta$ ,  $\varphi(x, \lambda)$  tend uniformément vers  $\varphi(x, \lambda_0)$  dans  $\delta \leq x \leq a$  lorsque  $\lambda \to \lambda_0$ .

# II. DÉRIVABILITÉ

4. Cas de l'intervalle fermé à gauche. Soit  $\varphi_0(x)$  une solution de (4) s'annulant pour x=0 et continue dans  $0 \le x \le a$  et supposons que  $f(x,y,\lambda)$  et ses dérivées partielles  $f_y'(x,y,\lambda)$ ,  $f_\lambda'(x,y,\lambda)$  soient continue dans (5). L'équation (3) n'admet qu'une solution  $y=\varphi(x,\lambda)$  s'annulant pour x=0 quelle que soit la valeur  $\lambda$ . Si le nombre  $\gamma$  est est assez petit, la fonction  $\varphi(x,\lambda)$  est continue dans

$$(7) 0 \leq x \leq a, |\lambda| \leq \gamma,$$

c'est ce qui résulte des propositions établies aux nos 1, 2. Nous allons maintenant montrer l'existence et la continuité de la dérivé partielle  $\varphi'_{\lambda}(x,\lambda)^{(1)}$ . Désignons par  $g(x,\lambda)$ ,  $h(x,\lambda)$  les fonctions que nous obtenons en posant  $y=\varphi(x,\lambda)$  dans  $f_{y}'(x,y,\lambda)$ ,  $f_{\lambda}'(x,y,\lambda)$ . Ces fonctions sont continues dans (7). S'il existe la dérivée partielle  $\varphi'_{\lambda}(x,\lambda)$ , elle doit coı̈ncider avec la solution  $z=\psi(x,\lambda)$  de

(8) 
$$\frac{dz}{dx} = g(x, \lambda)z + h(x, \lambda)$$

s'annulant pour x=0.  $\psi(x,\lambda)$  est continue dans (7). Il suffit donc de démontrer par exemple la relation

$$\lim_{\lambda\to 0}\frac{\varphi(x,\lambda)-\varphi_0(x)}{\lambda}=\psi_0(x)\quad (\psi_0(x)=\psi(x,0)).$$

Pour cela nous posons

$$\varphi(x,\lambda) = \varphi_0(x) + \lambda \psi_0(x) + \chi(x,\lambda) .$$

La relation que nous voulons établir devient

$$\lim_{\lambda \to 0} \frac{\chi(x,\lambda)}{\lambda} = 0.$$

<sup>(1)</sup> Ce théroème déjà classique sert de lemme à la démonstration du théorème que nous établirons au n° suivant et il ne serait pas sans intérêt de montrer comment on peut appliquer les théorèmes de comparaison à la démonstration de ce théorème.

L'équation à laquelle satisfait la fonction  $u = \chi(x, \lambda)$  est

$$\frac{du}{dx}=k(x,u,\lambda)$$

où

$$k(x, u, \lambda) = f(x, \varphi_0 + \lambda \psi_0 + u, \lambda) - f(x, \varphi_0, 0)$$
$$-\lambda \left\{ f'_{\nu}(x, \varphi_0, 0) \psi_0(x) + f'_{\lambda}(x, \varphi_0, 0) \right\}.$$

Soit  $\varepsilon$  un nombre positif quelconque. On peut trouver un nombre positif  $\delta$  tel que l'on ait

$$|f_y'(x,y,\lambda)-f_y'(x,\varphi_0,0)|<\varepsilon\;,\quad |f_\lambda'(x,y,\lambda)-f_\lambda'(x,\varphi_0,0)|<\varepsilon$$
 pour

$$0 \le x \le a$$
,  $|y-\varphi_0(x)| < \delta$ ,  $|\lambda| < \delta$ .

 $\varphi(x,\lambda)$  étant continue dans (7), il existe un mombre positif  $\rho$  tel que l'on ait

$$|\lambda\psi_0(x)+\chi(x,\lambda)|<\delta$$
,  $\rho<\delta$ 

pour  $|\lambda| < \rho$ . Nous aurons alors

$$|k(x, u, \lambda)| < G|u| + \varepsilon(M+1)|\lambda|$$

pour

$$0 \le x \le a$$
,  $u = \chi(x, \lambda)$ ,  $|\lambda| < \rho$ ,

en supposant

$$|f_y'(x,y,\lambda)| \leq G$$
,  $|\psi_0(x)| \leq M$ .

Puisque  $\chi(x,\lambda)$  s'annule pour x=0, on peut la comparer avec la solution s'annulant pour x=0 de l'équation différentielle

$$\frac{dU}{dx} = GU + \varepsilon(M+1)|\lambda|.$$

Nous obtenons ainsi

$$|\chi(x,\lambda)| \leq \frac{\varepsilon(M+1)|\lambda|}{G} (e^{Gx}-1)$$

pour  $0 \le x \le a$ ,  $|\lambda| \le \rho$ , ce qui démontre la relation voulue.

Remarque 1. On peut supposer que y et  $\lambda$  soient des variables complexes. Alors la dérivabilité de  $\varphi(x,\lambda)$  par rapport à  $\lambda$  dans (7) entraı̂ne la régularité de  $\varphi(x,\lambda)$  par rapport à  $\lambda$  dans

$$0 \le x \le a$$
,  $|\lambda| < \gamma$ .

Par suite on a

$$\varphi(x,\lambda) = \sum_{n=0}^{\infty} \varphi_n(x) \lambda^n$$
,

la convergence étant uniforme dans  $0 \le x \le a$ ,  $|\lambda| \le \gamma'(<\gamma)$ .

Remaruque 2. Il est aisé d'étendre les résultats précédents aux équations différentielles

$$\frac{dy_j}{dx}=f_j(x,y_1,\ldots,y_n,\lambda_1,\ldots,\lambda_m) \quad (j=1,2,\ldots,n).$$

5. Cas de l'intervalle ouvert à gauche. Soit  $\varphi_0(x)$  une solution de (4) continue dans  $0 < x \le a$ , et supposons que  $f(x, y, \lambda)$  et ses dérivées partielles  $f'_y(x, y, \lambda)$ ,  $f'_\lambda(x, y, \lambda)$  soient continue dans (6) et que

$$|f'_y(x, y, \lambda)| \leq G(x), |f'_\lambda(x, y, \lambda)| \leq H(x).$$

Nous allons démontrer le théorème suivant.

Si l'on a, en posant  $\eta(x) = e^{\int G(x)dx}$ ,

$$r(x) = O(B(x))$$
,  $r(x) = O(\eta(x))$ , 
$$\int_0^x \frac{H(x)}{\eta(x)} dx = o\left(\frac{r(x)}{\eta(x)}\right)$$

pour  $x \to +0$ , l'équation (3) n'admet, quelle que soit la valeur  $\lambda$ , qu'une solution telle que  $y = \varphi_0(x) + o(r(x))^{(1)}$  pour  $x \to +0$ . Si le nombre  $\gamma$  est assez petit, cette solution  $y = \varphi(x, \lambda)$  est continue et admet la derivée partielle continue  $\varphi'_{\lambda}(x, \lambda)$  dans

$$(9) 0 < x \leq a, |\lambda| \leq \gamma.$$

Il est aisé de démontrer l'unicité de la solution telle que  $y = \varphi_0(x) + o(r(x))$ . Puisque

$$|f(x, y, \lambda) - f(x, \varphi_0(x), 0)| \le G(x) |y - \varphi_0(x)| + H(x) |\lambda|$$

on peut comparer la solution  $\varphi(x, \lambda)$  avec celle de l'équation

$$\lim_{x\to+0}\frac{|y-\varphi_0(x)|}{r(x)}=0.$$

<sup>(1)</sup> On peut remplacer cette condition par

$$\frac{dY}{dx} = G(x)Y + |\lambda| H(x).$$

Posons

$$\Psi(x) = \eta(x) \int_0^x \frac{H(x)}{\eta(x)} dx$$

et désignons par  $\gamma$  un nombre positif tel que l'on ait  $\gamma \Psi(x) < B(x)$  pour  $0 < x \le a$ .  $\varphi(x, \lambda)$  est continue et satisfait à l'inégalité

$$|\varphi(x,\lambda)-\varphi_0(x)| \leq |\lambda| \Psi(x)$$

dans (9). En portant l'expresssion  $y = \varphi(x, \lambda)$  dans  $f'_{\nu}(x, y, \lambda)$ ,  $f'_{\lambda}(x, y, \lambda)$  nous obtenons les fonctions  $g(x, \lambda)$ ,  $h(x, \lambda)$  continues dans (9) et satisfaisant aux inégalités

$$|g(x, \lambda)| \leq G(x), |h(x, \lambda)| \leq H(x).$$

L'équation différentielle linéaire (8) admet donc une solution et une seule continue dans  $0 < x \le a$  et satisfaisant à z = o(r(x)). Nous la désignerons par  $z = \psi(x, \lambda)$ . Elle est aussi continue dans (9) et satisfait à l'inégalité

$$|\psi(x,\lambda)| \leq \Psi(x)$$
.

Il est à démontrer la relation  $\varphi'_{\lambda}(x,\lambda) = \psi(x,\lambda)$ .

Soit  $\delta$  un nombre positif quelconque. Désignons par  $y = \varphi(x, \lambda, \delta)$  la solution de (3) prenant la valeur  $\varphi_0(\delta)$  pour  $x = \delta$ . On démontre comme plus haut que  $\varphi(x, \lambda, \delta)$  considérée comme fonction de  $(x, \lambda)$  est continue et satisfait à l'inégalité

$$|\varphi(x,\lambda,\delta)-\varphi_0(x)| \leq |\lambda| \Psi(x)$$

pour

$$(10) \delta \leq x \leq a |\lambda| \leq \gamma.$$

En portant l'expression  $y = \varphi(x, \lambda, \delta)$  dans  $f'_{\nu}(x, y, \lambda)$ ,  $f'_{\lambda}(x, y, \lambda)$ , nous obtenons des fonctions  $g(x, \lambda, \delta)$ ,  $h(x, \lambda, \delta)$  continues dans (10). Désignons par  $z = \psi(x, \lambda, \delta)$  la solution de l'équation

$$\frac{dz}{dx} = g(x, \lambda, \delta)z + h(x, \lambda, \delta)$$

s'annulant pour  $x = \delta$ .  $\psi(x, \lambda, \delta)$  considérée comme fonction de  $(x, \lambda)$  est aussi continue dans (10) et satisfait à l'inégalité

$$|\psi(x,\lambda,\delta)| \leq \Psi(x)$$
.

On sait de plus que  $\varphi'_{\lambda}(x,\lambda,\delta)$  coïncide avec  $\psi(x,\lambda,\delta)$ . Si

$$|\mu_j| \leq \gamma$$
 ,  $\mu_j \rightarrow \lambda_0$  ,  $\delta_j \rightarrow 0$  ,

la fonction  $\varphi(x, \mu_j, \delta_j)$  tend uniformément vers  $\varphi(x, \lambda_0)$  dans tout intervalle fermé  $\delta \leq x \leq a$ ,  $\delta$  désignant un nombre positif quelconque. En effet, l'inégalité

$$|\varphi_x'(x,\lambda,\delta_j)-\varphi_0'(x)| \leq G(x)\Psi(x)+H(x)|\lambda|$$

montre que la suite  $\{\varphi(x, \mu_j, \delta_j)\}$  est également continue dans  $0 < x \le a$ . On peut donc en extnaire une suite partielle uniformément convergente dans tout intervalle fermé  $\delta \le x \le a$ . La limite de cette suite est nécessairement la solution de l'équation

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y, \lambda_0)$$

satisfaisant à l'inégalité  $|y-\varphi_0(x)| \leq |\lambda_0| \Psi(x)$  dans  $0 < x \leq a$ . Elle coïncide donc avec  $\varphi(x,\lambda_0)$ . On en conclut que quelque petit que soit le nombre positif  $\delta$ ,  $\varphi(x,\lambda,\xi)$  converge uniformément vers  $\varphi(x,\lambda)$  dans (10) lorsque  $\xi \to 0$ . Par suite les fonctions  $g(x,\lambda,\xi)$  convergent uniformément vers  $g(x,\lambda)$ ,  $h(x,\lambda)$  dans (10) lorsque  $\xi \to 0$ . On en conclut comme plus haut que  $\psi(x,\lambda,\xi)$  converge uniformément vers  $\psi(x,\lambda)$  dans (10) lorsque  $\xi \to 0$ . En remarquant que

$$\varphi(x,\lambda,\xi)=\varphi_0(x)+\int_0^\lambda \psi(x,\lambda,\xi)d\lambda$$

on obtient

$$\varphi(x,\lambda) = \varphi_0(x) + \int_0^{\lambda} \psi(x,\lambda) d\lambda.$$

En dérivant cette relation par repport à  $\lambda$ , on obtient la relation voulue.

Remarque 1. Si  $f(x, y, \lambda)$  est régulière par rapport à  $(y, \lambda)$ ,  $\varphi(x, \lambda)$  est régulière par rapport à  $\lambda$ .

Remarque 2. Il est aisé d'étendre les résultats au cas des équations différentielles simultanées contenant un nombre fini de paramètres. Mais pour obtenir des propositions qui s'appliquent à des problèmes concernant les équations différentielles et intégrales, il est préférable de traiter les problèmes analogues dans l'espace abstrait.

40

#### III. EQUATIONS FONCTINNELLES

6. Continuité. Soient  $\mathfrak{E}$  un espace linéaire, normé et complet<sup>(1)</sup>, E un ensemble ouvert dans  $\mathfrak{E}$  et  $\mathfrak{Q}$  un ensemble dans le plan de nombres complexes<sup>(2)</sup>. Soit  $F(y,\lambda)$  une fonction définie dans  $(\overline{E} \times \mathfrak{Q})$ , complètement continue (vollstetig) par rapport à  $y^{(3)}$  et également continue par rapport à  $\lambda^{(4)}$ . Nous voulons étudier l'équation en y:

(11) 
$$\varphi_{\lambda}(y) \equiv y - F(y, \lambda) = o.$$

Si le degré topologique  $d(\varphi_{\lambda}, E)$  de la transformation  $\varphi_{\lambda}$  dans E n'est pas nul<sup>(5)</sup>, l'équation (11) admet au moins une solution<sup>(6)</sup>. Si l'équation (11) n'admet qu'une solution  $y = \varphi(\lambda)$  quelle que soit la valeur  $\lambda$ ,  $\varphi(\lambda)$  est continue dans  $\Omega$ .

En effet, soit  $\lambda_0$  un point de  $\Omega$ . Si  $\varphi(x)$  n'était pas continue en  $\lambda_0$ , on pourrait trouver une suite de points  $\{\mu_i\}$  dans  $\Omega$ , convergeant vers  $\lambda_0$  et telle que toute suite partielle de  $\{\varphi(\mu_i)\}$  ne converge pas vers  $\varphi(\lambda_0)$ .  $F(\overline{E}, \lambda_0)$  étant compact, on pourrait supposer que la suite  $\{F(\varphi(\mu_i), \lambda_0)\}$  converge vers un point  $\eta$ , en prenant, s'il est nécessaire, une suite partielle. A un voisinage V de o on pourrait faire correspondre un nombre positif  $\delta$  tel que l'on ait

$$F(\varphi(\mu_i), \mu_i) - F(\varphi(\mu_i), \lambda_0) \in V$$

pour  $|\mu_j - \lambda_0| < \delta$ . La suite  $\{F(\varphi(\mu_j), \mu_j)\}$  convergerait donc vers  $\eta$ . Puisque  $\varphi(\mu_j) = F(\varphi(\mu_j), \mu_j)$ , on obtiendrait  $\eta = F(\eta, \lambda_0)$ , ce qui exige  $\eta = \varphi(\lambda_0)$ . La suite  $\{\varphi(\mu_j)\}$  convergerait donc vers  $\varphi(\lambda_0)$  contrairement à l'hypothèse.

<sup>(1)</sup> Espace de M. BANACH.

<sup>(2)</sup> On peut supposer, d'une manière plus générale, que  $\Omega$  soit un ensemble dans un certain espace distancié.

<sup>(3)</sup> Cela veut dire que  $F(y, \lambda)$  considérée comme fonction de y est continue dans  $\overline{E}$  et que l'image  $F(\overline{E}, \lambda)$  de  $\overline{E}$  est compacte.  $\overline{E}$  désigne l'ensemble de fermeture de E.

<sup>(4)</sup> C'est-à-dire, à chaque voisinage U de o et à un point  $\lambda_0$  de  $\Omega$  on peut faire correspondre un nombre positif  $\delta$  tel que l'on ait  $F(y, \lambda) - F(y, \lambda_0) \in U$  pour  $|\lambda - \lambda_0| < \delta$ ,  $\lambda \in \Omega$  quel que soit le point y dans  $\overline{E}$ .

<sup>(5)</sup> On peut remplacer cette hypothèse par  $F(\overline{E}, \lambda) \subseteq \overline{E}$  si E est convexe. On peut alors supposer que  $\mathfrak G$  soit un espace de HAUSDORFF, linéaire et localement convexe. Voir TYCHONOFF, Ein Fixpunktsatz, Math. Ann., 111 (1936).

<sup>(6)</sup> Voir Leray et Schauder, Topologie et équations fonctionnelles, Ann. Ec. norm., 51 (1934). Nous supposons que la valeur que prend la foction  $F(y, \lambda)$  soit un point de  $\mathfrak G$  et que  $y \neq F(y, \lambda)$  pour  $y \in \overline{E} - E$ .

Remarque. On voit de même que l'ensemble des solutions  $(y, \lambda)$  de l'équation (11) est fermé sur  $(\mathfrak{C} \times \Omega)$ . Nous emploierons désormais les mots fermé, ouvert, continu etc. par rapport à  $(\mathfrak{C} \times \Omega)$ , s'il n'y a pas de mention contraire.

7. Généralisation d'un théorème de MM. LERAY et SCHAUDER. MM. LERAY et SCHAUDER ont démontré l'existenc d'un continu de solutions le long duquel  $\lambda$  prend toutes les valeurs de  $\Omega$ , en supposant que  $\Omega$  soit un segment et que l'équation (11) n'admette qu'un nombre fini de solutions pour une certaine valeur  $\lambda_0$  de  $\lambda$ , la somme des indices de ces solutions étant differente de zéro. Nous allons établir ce théorème en nous plaçant dans les hypothèses moins restrictives c'est-àdire en ne supposant pas l'existence d'une valeur  $\lambda$  où l'équation (11) n'admet qu'un nombre fini de solutions. Quant à  $\Omega$  nous supposerons seulement qu'il soit un continu borné dans le plan de nombres complexes<sup>(1)</sup>.

Soit  $\mathfrak{E}^{\lambda}$  l'ensemble de tous les points de  $(\mathfrak{E} \times \mathcal{Q})$  ayant la même abscisse  $\lambda$ . Si A est un ensemble dans  $(\mathfrak{E} \times \mathcal{Q})$ , nous désignerons  $\mathfrak{E}^{\lambda}A$  par  $A^{\lambda}$ . Soit C l'ensemble des solutions  $(y,\lambda)$  de l'équation (11) en  $(y,\lambda)$ . C est un ensemble fermé, c'est ce que nous avons déjà remarqué au n° précédent. Considérons une suite de points de C:  $\{(y_j,\lambda_j)\}$ .  $\mathcal{Q}$  étant compact, on peut extraire de la suite  $\{\lambda_j\}$  une suite partielle convergente  $\{\lambda_{j_k}\}$ . Soit  $\bar{\lambda}$  la limite de cette suite partielle. L'ensemble  $\{F(y_{j'_k},\bar{\lambda})\}$  étant compact, on peut en extraire une suite convergente  $\{F(y_{j'_k},\bar{\lambda})\}$ . Si  $\eta$  est la limite de cette suite, on voit sans peine que la suite  $\{F(y_{j'_k},\lambda_{j'_k})\}$  converge vers  $\eta$ . Puisque  $y_j=F(y_j,\lambda_j)$ ,  $(\eta,\bar{\lambda})$  est une solution de l'équation (11) et la suite  $\{(y_j,\lambda_j)\}$  admet une suite partielle convergeant vers  $(\eta,\bar{\lambda})$ . L'ensemble C est donc compact.

Soit  $\varepsilon$  un nombre positif quelconque. C étant compact, il se partage en un nombre fini d'ensembles  $C_1, \ldots, C_m$  tels que deux points quelconques d'un même ensemble  $C_j$  puissent être reliés par une chaîne de points de C à chaînons moindres que  $\varepsilon$  et que la distance de deux ensembles  $C_j$  et  $C_k(j + k)$  soit au moins égale à  $\varepsilon$ . Désignons par  $U_j$  l'ensemble des points de  $(E \times \mathcal{Q})$  qui sont à une distance de  $C_j$  inférieure à  $\frac{\varepsilon}{2}$ . Supposons que  $(\mathcal{Q})$  d  $(\mathcal{Q}_0, E) + 0$ . Le degré topo-

<sup>(1)</sup> Nous pouvons supposer, comme MM. LERAY et SCHAUDER, que  $F(y, \lambda)$  soit définie dans  $\overline{D}$ , D étant un ensemble ouvert sur  $(\mathfrak{G} \times \Omega)$ . La démonstration s'appliquera sans aucune modification essentielle.

<sup>(2)</sup> Nous supposons ici que 0 appartienne à  $\Omega$ . Sinon, on remplacerait 0 par un point quelconque  $\lambda_0$  de  $\Omega$ .

logique  $d(\Phi_0, E)$  étant égal à la somme  $\sum_{j=0}^m d(\Phi_0, U_j^0)$ , il existe au moins un indice j pour lequel  $d(\Phi_0, U_j^0) \neq 0$ .

Prenons une suite de nombres positifs  $\{\varepsilon_k\}$  convergeant vers zéro. Posons  $\varepsilon_1 = \varepsilon$ ,  $\Gamma_0 = C$ ,  $\Gamma_1 = C_j$ ,  $V_1 = U_j$ , j désignant l'indice tel que  $d(\Phi_0, U_j^0) \neq 0$ . Nous pouvons définir comme ci-dessus l'ensemble  $\Gamma_2$  de manière que deux points quelconques de  $\Gamma_2$  puissent être reliés par une chaîne de points de  $\Gamma_1$  à chaînons moindres que  $\varepsilon_2$ , que si  $\Gamma_1 - \Gamma_2 \neq 0$  la distance de  $\Gamma_2$  à  $\Gamma_1 - \Gamma_2$  soit au moins égale à  $\varepsilon_2$  et que  $d(\Phi_0, V_2) \neq 0$ ,  $V_2$  désignant l'ensemble des points de  $V_1$  qui sont à une distance de  $\Gamma_2$  moindre que  $\frac{\varepsilon_2}{2}$ . Nous pouvons définir de la manière analogue les ensembles  $\Gamma_3$ ,  $\Gamma_4$ , .... de proche en proche. Alors les propriétés suivantes seront vérifiées:

- 1°  $\Gamma_j \subseteq \Gamma_{j-1}$ ;
- 2° Si  $\Gamma_{j-1}-\Gamma_j = 0$ , la distance de  $\Gamma_j$  à  $\Gamma_{j-1}-I_j$  est au moins égale à  $\varepsilon_j$ ;
- 3° Deux points quelconques de  $\Gamma_j$  peuvent être reliés par une chaîne de points de  $\Gamma_{j-1}$  à chaînons moindres que  $\epsilon_j$ ;
- $4^{\circ}$  Si  $V_j$  est l'ensemble des points de  $(E \times \mathcal{Q})$  qui sont à une distance de  $\Gamma_j$  inférieure à  $\frac{\varepsilon_j}{2}$ , on a  $d(\phi_0, V_j) \rightleftharpoons 0$ .

Les ensembles  $\Gamma_i$  sont évidemment fermés. L'ensemble  $C=\Gamma_0$  étant compact, l'ensemble

$$\Gamma = \mathop{\mathop{H}}_{j=0}^{\infty} \Gamma_{j}$$

n'est pas vide.  $\Gamma$  est l'ensemble dont nous voulions démontrer l'existence. Puisqu'il est le produit des ensembles fermés, il l'est aussi. Si  $\Gamma$  était la somme de deux ensembles fermés et disjoints A et B, la distance  $\delta$  de A à B serait positive car  $C(>\Gamma)$  est compact.  $\Gamma_j$  contiendrait une chaîne à chaînons moindres que  $\epsilon_j$ , qui joint un point de A à un point de B. Si  $3\epsilon_j < \delta$ ,  $\Gamma_j$  contiendrait donc un point  $\eta_j$  qui est distant de A et de B plus de  $\frac{\delta}{3}$ . On pourrait extraire de la suite  $\{\eta_j\}$  une suite partielle convergente. Le point limite  $\eta$  de cette suite partielle appartiendrait à  $\Gamma$  et serait distant de A et de B au moins de  $\frac{\delta}{3}$ , ce qui est absurde.  $\Gamma$  est donc un continu. Il reste

à démontrer que  $\lambda$  prend toutes les valeurs de  $\Omega$  le long de  $\Gamma$ . Pour cela il suffit de montrer que  $\lambda$  prend toutes les valeurs de  $\Omega$  le long de  $\Gamma_i$ .

Puisque  $(\overline{V}_j - V_j)C = 0$ , le degré topologique  $d(\Phi_{\lambda}, V_j^{\lambda})$  est indépendant de  $\lambda$ . Il est différent de zéro pour  $\lambda = 0$ . Par suite  $d(\Phi_{\lambda}, V^{\lambda}) \neq 0$  pour  $\lambda \in \Omega$ . L'équation (11) en y admet donc au moins une solution. Elle appartient nécessairement à  $I_j$  car  $CV_j = \Gamma_j$ . Par conséquent,  $\lambda$  prend toutes les valeurs de  $\Omega$  le long de  $\Gamma_j$ .

C. Q. F. D.

- 8. Dérivabilité. Nous supposerons ici que  $F(y, \lambda)$  soit définie dans  $(E \times \Omega)$ , complètement continue par rapport à y et également continue par rapport à  $\lambda$  et que l'équation (11) n'admette pas de solutions sur la frontière de  $(E \times \Omega)$ . Nous supposerons en outre vérifiées les hypothèses suivantes.
- A.  $F(y, \lambda)$  admet dans  $(E \times \Omega)$  la différentielle  $\delta F = G(y, \lambda; \delta y, \delta \lambda)$ . Plus précisément, à un nombre positif  $\varepsilon$  et à un point  $(y, \lambda)$  dans  $(E \times \Omega)$  on peut faire correspondre un nombre positif  $\rho$  tel que si l'on pose

$$F(y+\delta y,\lambda+\delta\lambda)=F(y,\lambda)+G(y,\lambda;\delta y,\delta\lambda)+\Delta(y,\lambda;\delta y,\delta\lambda)$$

on ait

$$||\Delta(y,\lambda;\delta y,\delta\lambda)|| < \varepsilon(||\delta y|| + |\delta\lambda|)$$

pour  $||\delta y|| < \rho$ ,  $|\delta \lambda| < \rho$ ,  $y + \delta y \in E$ ,  $\lambda + \delta \lambda \in \Omega$ ,  $G(y, \lambda; \delta y, \delta \lambda)$  étant linéaire par rapport à  $(\delta y, \delta \lambda)$ .

B. La différentielle  $G(y,\lambda;\delta y,\delta\lambda)$  est complètement continue. Plus précisément, étant donnés un nombre positif  $\varepsilon$  et un point  $(y,\lambda)$  dans  $(E \times \Omega)$ , on peut trouver un nombre positif  $\rho$  tel que

$$||G(y,\lambda;\delta y,\delta \lambda)-G(z,\mu;\delta y,\delta \lambda)|| < \varepsilon (||\delta y||+|\delta \lambda|)$$

pour  $||y-z|| < \rho$ ,  $|\lambda-\mu|\rho$ ,  $z \in E$ ,  $\mu \in \Omega$ , et  $G(y,\lambda;\delta y,\delta \lambda)$  considérée comme fonction de  $(\delta y,\delta \lambda)$  est complètement continue.

**Posons** 

for a part

$$G(y, \lambda; z, 0) = G_1(y, \lambda; z), \quad G(y, \lambda; 0, 1) = G_2(y, \lambda).$$

C. Si  $(y, \lambda)$  appartient à  $(E \times \Omega)$ , l'équation linéaire en z

$$z = G_1(y, \lambda; z)$$

n'admet que la solution z = 0.

Nous allons d'abord établir la proposition suivante:

Si  $(y_0, \lambda_0)$  est une solution de (11) on peut trouver un nombre positif  $\rho$  tel que l'équation (11) en y n'admette pas deux solutions distinctes dans  $|y-y_0| < \rho$  si  $|\lambda-\lambda_0| < \rho$ .

En effet, supposons le contraire. Il existerait deux suites de solutions  $\{(\eta_j, \mu_j)\}$ ,  $\{(\zeta_j, \mu_j)\}$  telles que

$$\eta_j = \zeta_j$$
,  $\eta_j \rightarrow y_0$ ,  $\zeta_j \rightarrow y_0$ ,  $\mu_j \rightarrow \lambda_0$ .

On obtiendrait, après un calcul facile,

$$\eta_j - \zeta_j = \int_0^1 G_1(\eta_j + t(\zeta_j - \eta_j), \mu_j, \zeta_j - \eta_j) dt.$$

On aurait

$$||G_1(\eta_j+t(\zeta_j-\eta_j),\mu_j;u)-G_1(y_0,\lambda_0;u)||<\varepsilon_j||u||,$$

 $\epsilon_j$  tendant vers zéro avec  $\frac{1}{j}$ , d'où

$$||\eta_{j}-\zeta_{j}-G_{1}(y_{0},\lambda_{0};\eta_{j}-\zeta_{j})|| < \varepsilon_{j}||\eta_{j}-\zeta_{j}||.$$

Posons

$$\eta_j - \zeta_j = || \eta_j - \zeta_j || u_j$$

De la suite  $\{G_1(y_0, \lambda_0; u_j)\}$  on pourrait extraire une suite partielle convergente. Si u est la limite de cette suite, on aurait

$$u = G_1(y_0, \lambda_0; u), ||u|| = 1$$

contrairement à l'hypothèse.

Supposons, pour fixer les idées, que l'ensemble  $\mathcal{Q}$  soit connexe<sup>(1)</sup>. L'équation (11) n'admet pour  $\lambda = \lambda_0$  qu'un nombre fini de solutions  $y_0$ ,  $y_1$ , ...,  $y_{m-1}$ , et les indices de ces solutions sont égaux à +1 ou à  $-1^{(2)}$ . Soient C l'ensemble des solutions  $(y,\lambda)$  de l'équation (11) et  $C_j$  le plus grand continu contenu dans C et contenant  $y_j$ . Il est maintenant aisé de démontrer les propositions suivantes:

L'équation (11) admet m solutions et m seules quelle que soit la valeur  $\lambda$ .

<sup>(1)</sup> Sinon, on prend au lieu de  $\Omega$  le plus grand ensemble connexe contenu dans  $\Omega$  et contenant  $\lambda_0$ .

<sup>(2)</sup> LERAY et SCHAUDER, loc. cit.

Le nombre des points contenus dans  $C_j^{\lambda}$  ne dépend pas de  $\lambda$ . Supposons par exemple que

$$C_0 = \ldots = C_{n-1}, \quad C_0 C_n = 0, \quad \ldots, \quad C_0 C_{m-1} = 0.$$

Si l'on désigne par  $\varphi(\lambda)$  la solution de (11) qui prend la valeur  $y_0$  pour  $\lambda = \lambda_0$ ,  $\varphi(\lambda)$  est continue et prend n valeurs distinctes permutables dans  $\Omega$ . Si  $\Omega$  est un domaine simplement connexe,  $\varphi(\lambda)$  est nécessairement uniforme.

Démontrons enfin la dérivabilité de la fonction  $\varphi(\lambda)$ . En différentiant par rapport à  $\lambda$  la relation

$$\varphi(\lambda) = F(\varphi(\lambda), \lambda),$$

nous obtenons

$$z = G_1(\varphi(\lambda), \lambda; z) + G_2(\varphi(\lambda), \lambda)$$

où  $z = \varphi'(\lambda)$ . On sait que cette équation linéaire en z admet une solution et une seule  $z = \psi(\lambda)$ . Il est à démontrer la relation  $\varphi'(\lambda) = \psi(\lambda)$ . Pour cela il suffit de montrer que

$$\lim_{\lambda \to \lambda_0} \frac{\varphi(\lambda) - y_0}{\lambda - \lambda_0} = z_0 \qquad (z_0 = \psi(\lambda_0))$$

car  $\lambda_0$  est un point quelconque de  $\Omega$ . Si l'on pose

$$\varphi(\lambda) = y_0 + (\lambda - \lambda_0)z_0 + \chi(\lambda) ,$$

 $u = \chi(\lambda)$  satisfait à l'équation

$$u = G_1(y_0, \lambda_0; u) + \Delta(y_0, \lambda_0; (\lambda - \lambda_0)z_0 + u, \lambda - \lambda_0).$$

Soit  $\varepsilon$  un nombre positif donné.  $\chi(\lambda)$  s'annulant pour  $\lambda = \lambda_0$ , on peut trouver un nombre positif  $\rho$  tel que l'on ait

$$||\Delta(y_0, \lambda_0; (\lambda-\lambda_0)z_0+u, \lambda-\lambda_0)|| < \varepsilon(||u||+|\lambda-\lambda_0|)$$

pour  $u = \chi(\lambda)$ ,  $|\lambda - \lambda_0| < \rho$ ,  $\lambda \in \Omega$ . Prenons une suite quelconque convergeant vers  $\lambda_0$  et posons

$$u_j = \chi(\mu_j)$$
,  $u_j = ||u_j||v_j$ .

On aura alors

$$||v_{j}-G_{1}(y_{0},\lambda_{0};v_{j})|| < \varepsilon_{j} \left\{ 1 + \frac{|\mu_{j}-\lambda_{0}|}{||u_{j}||} \right\}, \quad ||v_{j}|| = 1$$

 $\epsilon_j$  tendant vers zéro avec  $\frac{1}{j}$ . Si l'on avait

$$\overline{\lim}_{\bullet j\to\infty}\frac{||u_j||}{|\mu_j-\lambda_0|}>0,$$

on aurait

$$\lim_{k\to\infty} \left\{ v_{j_k} - G_1(y_0, \lambda_0, v_{j_k}) \right\} = 0 , \qquad ||v_{j_k}|| = 1$$

en choisissant convenablement la suite d'entiers croissants  $\{j_k\}$ . On pourrait supposer que la série  $\{G_1(y_0, \lambda_0; v_{j_k})\}$  soit convergente. Soit v la limite de cette suite. On aurait alors

$$v = G_1(y_0, \lambda_0; v), \qquad ||v|| = 1$$

contrairement à l'hypothèse. On doit donc avoir

$$\lim_{\lambda \to \lambda_0} \frac{\chi(\lambda)}{\lambda - \lambda_0} = 0.$$
 C. Q. F. D.

Remarque. Si Q est le cercle  $|\lambda| < R$ ,  $\varphi(\lambda)$  y est régulière. On a donc le développement

$$\varphi(\lambda) = \sum_{n=0}^{\infty} \beta_n \lambda^n.$$

On peut étendre les résultats obtenus jusqu'ici aux équations contenant plusieurs paramètres.