

## PROPRIÉTÉS DES SOLUTIONS FAIBLES NON NÉGATIVES DE L'ÉQUATION PARABOLIQUE

J. CHABROWSKI

Le but de cette communication est de prouver que la solution  $u(t, x)$  faible non négative dans  $(O, T] \times E_n$  de l'équation

$$(1) \quad Lu = \frac{\partial u}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_j} \left\{ a_{ij}(t, x) \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\} = 0$$

possède la limite presque partout dans  $E_n$  si  $t$  converge vers zéro, ainsi qu'elle représentable sous la forme d'une intégrale de la solution fondamentale faible de (1) par rapport à une mesure non négative. Ces problèmes ont été traités par M. Kato et M. Krzyżanski (voir [7] et [8]) pour les solutions au sens classiques. Nos démonstrations sont basées sur les méthodes utilisées dans leurs travaux.

On suppose que les coefficients  $a_{ij}(t, x)$  sont définis mesurables et bornés dans la fermeture  $\bar{H}$  de la couche  $H = (O, T] \times E_n$  ( $E_n$  étant l'espace euclidien à dimensions) et que la forme quadratique  $A(\xi) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(t, x) \xi_i \xi_j$  est presque uniformément définie positive, c'est-à-dire qu'il existe un nombre  $\lambda \geq 1$  tel que  $\lambda^{-1} |\xi|^2 \leq A(\xi) \leq \lambda |\xi|^2$  presque partout dans  $\bar{H}$  et pour tout vecteur  $\xi = (\xi_1, \dots, \xi_n) \in E_n$ .

1. Introduisons d'abord des définitions et des notations qui interviendront dans la suite.

Une fonction  $f(t, x) \in L^1_{\text{loc}}(H)$  possède les dérivées fortes par rapport à  $x_j$  ( $j = 1, \dots, n$ ) lorsqu'il existe des fonctions  $f_{x_i} \in L^1_{\text{loc}}(H)$  ( $i = 1, \dots, n$ ) telles que l'on a les égalités

$$\int_0^t d\tau \int_{E_n} f \varphi_{x_i} dx = - \int_0^t d\tau \int_{E_n} f_{x_i} \varphi dx \quad (i = 1, \dots, n)$$

pour tout  $t \in (O, T]$  et pour toute fonction  $\varphi \in C^1(\bar{H})$  au support compact dans  $E_n$ .

---

Received april 21, 1969.

Soit  $\Omega$  une boule ouverte contenue dans  $E_n$ . Désignons par  $H^{1,2}(\Omega)$  la fermeture de l'espace  $C^\infty(\Omega)$  muni de la norme

$$(2) \quad \|\varphi\|_{H^{1,2}} = \left\{ \int_{\Omega} (\varphi^2 + \sum_{i=1}^n \varphi_{x_i}^2) dx \right\}^{\frac{1}{2}}.$$

On sait (voir [6]) que  $H^{1,2}(\Omega)$  est égale à l'espace des fonctions  $\varphi$  possédant des dérivées fortes dans  $\Omega$  et telles que

$$\int_{\Omega} (\varphi^2 + \sum_{i=1}^n \varphi_{x_i}^2) dx < \infty.$$

On désigne par  $H_0^{1,2}(\Omega)$  la fermeture de l'espace des fonctions de classe  $C^\infty$  aux supports compacts muni de la norme (2).

Une fonction  $f(t, x)$  appartient à l'espace  $L^2[\eta, T; H^{1,2}(\Omega)]$  (voir [2] et [3]) si elle satisfait aux conditions suivantes:

- (i)  $f$  est définie et mesurable dans  $[\eta, T] \times \Omega$ ,
- (ii)  $f \in H^{1,2}(\Omega)$  pour presque tout  $t \in [\eta, T]$ ,
- (iii)  $\|f\|_{H^{1,2}} \in L^2[\eta, T]$ .

Analogiquement nous définissons l'espace  $L^2[\eta, T; H_0^{1,2}(\Omega)]$ . Il suffit de remplacer dans ce but la condition (ii) par (ii')  $f \in H_0^{1,2}(\Omega)$  pour presque tout  $t \in [\eta, T]$ .

Une fonction  $f(t, x)$  appartient à l'espace  $L^\infty[\eta, T; L^2(\Omega)]$  si elle satisfait aux conditions:

- (i)  $f$  est définie et mesurable pour  $(t, x) \in [\eta, T] \times \Omega$ ,
- (ii)  $f \in L^2(\Omega)$  pour presque tout  $t \in [\eta, T]$ ,
- (iii)  $\sup_{[\eta, T]} \int_{\Omega} f(t, x)^2 dx < \infty$ .

Une fonction  $u(t, x)$  est dite la solution faible dans  $H$  de l'équation (1) lorsqu'elle appartient à  $L^\infty[\eta, T; L^2(\Omega)] \cap L^2[\eta, T; H^{1,2}(\Omega)]$  pour toute boule  $\Omega \subset E_n$  et pour tout  $\eta \in (0, T)$  et de plus elle satisfait à l'équation

$$(3) \quad \int_{E_n} u(t, x) \varphi(t, x) dx + \int_{\eta}^t d\tau \int_{E_n} (-u \varphi_{\tau} + \sum_{i,j=1}^n a_{ij} u_{x_i} \varphi_{x_j}) dx = \int_{E_n} u(\eta, x) \varphi(\eta, x) dx$$

pour tout  $\eta \in (0, T)$  ( $\eta < t$ ) et pour toute fonction  $\varphi \in C^1(\bar{H})$  au support compact dans  $E_n$ .

La fonction  $u(t, x)$  satisfaisant aux conditions mentionnées ci-dessus est dite souvent la solution locale de [1].

J. Moser (voir [9] et aussi [2] p. 301-303) a démontré que la solution faible de (1) satisfait essentiellement à la condition de Hölder sur tout ensemble compact contenu dans  $H$ , nous pouvons donc supposer qu'elle est continue dans  $H$ .

2. Les définitions du point 1 étant adoptées, nous pouvons énoncer nos théorèmes.

THÉORÈME 1. Soit  $u(t, x)$  la solution faible et non négative dans  $H$  de l'équation (1). On a l'égalité suivante

$$u(t, x) = \int_{E_n} G(t, x; \eta, y) u(\eta, y) dy$$

pour tout  $\eta \in (0, T)$  et  $(t, x) \in (\eta, T] \times E_n$ ,  $G(t, x; \eta, y)$  étant la solution fondamentale faible de (1).

*Démonstration.* Posons

$\Sigma_m^\eta = (|x| < m) \times (\eta, T]$ ,  $\Gamma_m^\eta = \{|x| < m\} \times \{t = \eta\} \cup \{|x| = m\} \times [\eta, T]$ . Définissons pour tout entier  $m \geq 3$  une fonction  $r_m \in C^1(E_n)$  telle que  $r_m(x) = 1$  pour  $|x| \leq m-2$ ,  $r_m(x) = 0$  pour  $|x| \geq m-1$ ,  $0 \leq r_m(x) \leq 1$  pour  $m-2 < |x| < m-1$  et  $|\nabla r_m(x)| \leq K$  pour  $x \in E_n$ ,  $K$  étant une constante positive indépendant de  $m$ .

Considérons le problème généralisé aux limites

$$(4m) \quad Lv = 0 \text{ pour } (t, x) \in \Sigma_m^\eta,$$

$$v(\eta, x) = r_m(x)u(\eta, x) \text{ pour } |x| \leq m, \quad v(t, x) = 0 \text{ pour } (t, x) \in ([\eta, T] \times (|x| = m)).$$

En vertu du théorème d'Aronson (voir [1]) ce problème admet la solution unique  $v_m \in C^0(\overline{\Sigma_m^\eta}) \cap L^2[\eta, T; H_0^{1,2}(|x| < m)]$  et satisfaisant à l'équation

$$(5m) \quad \int_{|x| < m} v_m(t, x) \varphi(t, x) dx + \int_\eta^t d\tau \int_{|x| < m} (-v_m \varphi_\tau + \sum_{i,j=1}^n a_{ij} v_{m,x_i} \varphi_{x_j}) dx = \int_{|x| < m} r_m(x) u(\eta, x) \varphi(\eta, x) dx$$

pour toute fonction  $\varphi \in C^0(\overline{\Sigma_m^\eta})$  au support compact dans  $E_n$ . La solution  $v_m$  est représentable (voir [1]) sous la forme

$$v_m(t, x) = \int_{|y| < m} G_m(t, x; \eta, y) r_m(y) u(\eta, y) dy,$$

où  $G_m$  est la fonction faible de Green pour le cylindre  $[0, T] \times (|x| \leq m)$ . Il résulte du théorème III de [2] que  $v_m$  converge presque uniformément dans  $\bar{H}_\eta$  vers  $u(t, x)$ , où  $H_\eta = (\eta, T] \times E_n$ . D'une part la suite  $G_m$  est non décroissante et de plus on a en vertu du principe généralisé d'extremum (voir [2])

$$v_m(t, x) \leq u(t, x) \quad \text{pour } m \geq 3.$$

D'autre part, la suite  $G_m$  converge vers la solution fondamentale faible de (1) (voir [3]), on en tire donc par le passage à la limite l'égalité

$$u(t, x) = \int_{E_n} G(t, x; \eta, y) u(\eta, y) dy$$

pour  $(t, x) \in (\eta, T] \times E_n$ .

Nous passons à un procédé permettant d'établir une représentation de la solution faible et non négative sous la forme d'une intégrale de la solution fondamentale faible par rapport à une mesure non négative. Dans ce but nous adoptons la définition suivante de la convergence d'une suite de mesures (voir [5], p. 61);

on dit qu'une suite de mesures  $\mu_m(E)$  ( $m = 1, 2, \dots$ ), définies sur les ensembles boréliens de  $E_n$ , converge vers la mesure  $\mu(E)$ , si,  $f(x)$  étant une fonction continue au support compact, on a

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \int_{E_n} f(x) \mu_m(dx) = \int_{E_n} f(x) \mu(dx).$$

Dans la suite il nous conviendra de nous référer à une limitation de la solution fondamentale  $G$  établie par D.G. Aronson (voir [4]). Il existe des nombres positifs  $c_1, c_2, C_1$  et  $C_2$  tels que

$$(6) \quad C_1(t - \tau)^{-\frac{n}{2}} \exp \left\{ -c_1 \frac{|x - y|^2}{t - \tau} \right\} \leq G(t, x; \tau, y) \leq C_2(t - \tau)^{-\frac{n}{2}} \times \\ \exp \left\{ -c_2 \frac{|x - y|^2}{t - \tau} \right\}.$$

En s'appuyant sur l'inégalité (6), il est facile de vérifier (voir [8] lemme 3) qu'il existe pour tout  $\alpha > 0$  un nombre  $\delta = \delta(\alpha)$  tel que l'on ait

$$(7) \quad G(t, x; \tau, y) \exp(\alpha |y|^2) \leq C_2 (t - \tau)^{-\frac{n}{2}} \exp \left\{ -\frac{c_2 \alpha}{\vartheta(t - \tau)^2} |x|^2 \right\} \times \\ \exp \left\{ - (t - \tau)^{-1} \left[ \vartheta(t - \tau) |y| - \frac{c_2 |x|}{\vartheta(t - \tau)} \right]^2 \right\}$$

pour  $t - \tau \leq \delta$ ,  $0 \leq \tau < t \leq T$ , où  $\vartheta(t) = (c_2 - \alpha t)^{\frac{1}{2}}$ . Le nombre  $\delta = \delta(\alpha) > 0$  est choisi de façon que l'on ait

$$\vartheta(\delta) = (c_2 - \alpha \delta)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{\frac{c_2}{2}}$$

c'est-à-dire  $\delta = \frac{c_2}{2\alpha}$ .

**THÉORÈME 2.** Soit  $u(t, x)$  la solution faible et non négative dans  $H$  de l'équation (1). On a dans une couche  $(O, \delta_1] \times E_n$  convenablement choisie l'égalité

$$(8) \quad u(t, x) = \int_{E_n} G(t, x; 0, y) \rho(dy),$$

$\rho(E)$  étant une mesure non négative.

*Démonstration.* Il résulte du théorème 1 que

$$u(t, x) = \int_{E_n} G(t, x; \eta, y) u(\eta, y) dy$$

pour  $(t, x) \in H_\eta$ . On a en vertu de l'inégalité (6)

$$C_1 \int_{E_n} (T - \eta)^{-\frac{n}{2}} \exp(-c_1 |y|^2) u(\eta, y) dy \leq \int_{E_n} G(T, O; \eta, y) u(\eta, y) dy = u(T, O).$$

Supposons que  $0 < \eta < T_1$ , où  $T_1 < T$ . Il est évident qu'il existe des constantes positives  $C_3$  et  $\alpha$  telles que

$$(9) \quad \int_{E_n} \exp(-\alpha |y|^2) u(\eta, y) dy \leq C_3 u(T, O).$$

Il est clair que nous pouvons supposer la convergence uniforme des intégrales (9) pour tout  $\eta \in (O, T_1]$ . Nous faisons correspondre pour tout  $\eta \in (O, T_1]$ , à chaque ensemble  $E$  borélien de  $E_n$  les mesures

$$(10) \quad \gamma_\eta(E) = \int_E u(\eta, y) \exp(-\alpha |y|^2) dy.$$

Les mesures  $\gamma_\eta(E)$  sont, d'après (9), bornées uniformément par rapport à

$\eta \in (0, T_1]$ . Il existe donc, d'après le théorème du choix, une suite  $\gamma_{\eta_m}$  telle que  $\lim_{m \rightarrow \infty} \eta_m = 0$  et la suite  $\gamma_{\eta_m}(E)$  soit convergente vers une mesure  $\gamma(E)$  non négative. Soit  $(t, x)$  un point arbitraire de la couche  $(0, \delta_1] \times E_n$ ,  $\delta_1 = \min(T_1, \delta(\alpha))$  ( $\delta(\alpha)$  étant une constante intervenant dans l'inégalité (7)). Nous pouvons supposer que  $\eta_m < t$ . Introduisons les fonctions

$$(11) \quad W\gamma_m(y) = G(t, x; \eta_m, y) \exp(\alpha|y|^2) \quad (m = 1, 2, \dots).$$

En vertu de l'inégalité (7) les fonctions  $W\gamma_m(y)$  sont uniformément bornées dans  $E_n$  et de plus elles sont continues. D'après le théorème 1 et de la définition des mesures  $\gamma_{\eta_m}$ , on a

$$\int_{E_n} W\gamma_m(y) \gamma_{\eta_m}(dy) = \int_{E_n} G(t, x; \eta_m, y) u(\eta_m, y) dy = u(t, x).$$

D'autre part, en vertu de la convergence uniforme des intégrales (9), pour chaque  $\varepsilon > 0$  on peut choisir un nombre  $R_\varepsilon > 0$  de façon que l'on ait

$$\int_{|y| > R_\varepsilon} \gamma_{\eta_m}(dy) \leq \varepsilon.$$

Il résulte du théorème 3 de [8] (sec. 8) que

$$(12) \quad \lim_{m \rightarrow \infty} \int_{E_n} W\gamma_m(y) \gamma_{\eta_m}(dy) = \int_{E_n} G(t, x; 0, y) \exp(\alpha|y|^2) \gamma(dy)$$

Or, en prenant  $[\exp(\alpha|y|^2)\gamma] = \rho$ , nous obtenons l'égalité (8).

**THÉORÈME 3.** *La solution faible et non négative dans  $H$  de l'équation (1) possède la limite presque partout dans  $E_n$  lorsque  $t$  converge vers zéro.*

Puisque la solution fondamentale satisfait à l'inégalité (6) et à la condition

$$\lim_{t \rightarrow 0+} \int_{E_n} G(t, x; 0, y) dy = 1 \quad \text{pour tout } x \in E_n,$$

donc la démonstration de ce théorème est tout-à-fait analogue à celle du théorème 1 de [7].

En appliquant l'inégalité (6) on peut démontrer le théorème suivant (voir [7] théorème 1 et 2)

**THÉORÈME 4.** *Soit  $u(t, x)$  la solution faible et non négative dans  $H$  de l'équation (1). Si  $\limsup_{t \rightarrow 0+} u(t, x) < \infty$  pour tout  $x \in E_n$  alors il existe la fonction  $\varphi$  localement intégrable et non négative dans  $E_n$  telle que*

$\lim_{t \rightarrow 0^+} u(t, x) = \varphi(x)$  presque partout dans  $E_n$ ,

$$\int_{E_n} \varphi(y) \exp(-\alpha|y|^2) dy < \infty \quad \text{et}$$

$$u(t, x) = \int_{E_n} G(t, x; O, x) \varphi(y) dy \quad \text{pour } (t, x) \in (0, \delta_1] \times E_n,$$

$\alpha$  et  $\delta_1$  étant des constantes positives convenablement choisies.

#### TRAVAUX CITÉS

- [ 1 ] D.G. Aronson, On the Green's fonction for second order parabolic differential equations with discontinuous coefficients, Bull. Am. Math. Soc., **69** (1963), p. 841-847.
- [ 2 ] D.G. Aronson, Uniqueness of positive weak solutions of second order parabolic equations, Ann. Polon. Math., **XVI** (1965), p. 285-303.
- [ 3 ] D.G. Aronson, Isolated singularities of solutions of second order parabolic equations, Arch. Rational Mech. Anal., **19** (1965), p. 231-238.
- [ 4 ] D.G. Aronson, Bounds for the fundamental solution of a parabolic equation, Bull. Am. Math. Soc., **73** (1967), p. 890-896.
- [ 5 ] N. Bourbaki, Éléments de Mathématique, XIII, livre VI, Intégration Paris, 1952.
- [ 6 ] K.O. Fiedrichs, The identity of weak and strong extensions of differential operators, Tran. Am. Math. Soc., **55** (1944), p. 132-151.
- [ 7 ] M. Kato, On positive solutions of the heat equation, Nagoya Math. Journ., **30** (1967), p. 203-207.
- [ 8 ] M. Krzyzanski, Sur les solutions non négatives de l'équation linéaire normale parabolique, Revue Roumaine Math. Pures Appl., **IX** (1964), p. 393-408.
- [ 9 ] J. Moser, A Harnack inequality for parabolic differential equations, Comm. Pure Appl. Math., **17** (1964), p. 101-134.

*Université Silésienne,  
Katowice.*

