

26. Eine Ergänzung zur Torsentheorie im Laguerreschen Raume.

Von Tsurusaburo TAKASU.

Mathematical Institute, Tohoku Imperial University, Sendai.

(Comm. by M. FUJIWARA, M.I.A., Mar. 12. 1935.)

Den Fundamentalsatz der Torsentheorie im Laguerreschen Raume habe ich¹⁾ zuerst aufgestellt. Hier möchte ich den genannten Fundamentalsatz mit Benutzung des L-Liebmannschen Parameters²⁾ auf zwei Weisen beweisen.

1. *Methode I.* Es seien (γ) die Laguerre-geometrischen Kugelkoordinaten der orientierten Dualschmiegunskugel einer L-Torse:

$$(1) \quad u = u(\theta), \quad ((uu)_4 = 0),$$

$$(2) \quad \gamma = \gamma(\theta), \quad (\bar{\gamma}_5 = 1, (d\gamma d\gamma)_4 = d\theta^2).$$

Dann ist

$$(3) \quad \frac{d\gamma}{d\theta} \left(\frac{d\bar{\gamma}_5}{d\theta} = 0 \right)$$

der unendlich ferne Kreis, in welchen der durch das homozentrische System $l\gamma + m \frac{d\gamma}{d\theta}$ umgehüllte L-Kegel die unendlich ferne Ebene schneidet.

Nun habe ich bewiesen³⁾:

$$(4) \quad \rho \cdot u = \frac{d^2\gamma}{d\theta^2} + \varepsilon, \quad (\gamma_5 \equiv -\frac{1}{2}\{(\gamma\gamma)_4 - 1\}, \varepsilon = 0, 0, 0, 0, 1).$$

Daher ist

$$d\rho \cdot u_i + \rho \cdot du_i = \frac{d^3\gamma_i}{d\theta^3} d\theta, \quad (i = 1, 2, 3, 4),$$

so dass

$$\rho = \sqrt{\left(d \frac{d^2\gamma}{d\theta^2} d \frac{d^2\gamma}{d\theta^2} \right)_4} : \sqrt{(du du)_4}$$

1) T. Takasu: Natural Equations of Curves under Circular Point-Transformation Groups and their Duals. Tôhoku Math. Journ., 25 (1925). Auszug: Jap. Journ. Math., (1924).

2) Diesen Parameter habe ich selber gefunden, T. Takasu: Fundamentalsatz der Kurventheorie in den „euklidischen“ tetrazyklischen, pentasphärischen und Laguerreschen Räume. Tôhoku Math. Journ., 26 (1925), S. 66. Aber ich habe diesen Parameter bei seiner Benennung Herrn Prof. H. Liebmann gewidmet, T. Takasu: Differentialkugelgeometrie, XIV, Tôhoku Sci. Rep., 22 (1933), S. 1036. Diese Note ist eine Ergänzung zum folgenden Artikel, T. Takasu: Differentialkugelgeometrie, Art. XII. 10, ebenda.

Diese Untersuchung ist durch die Stiftung „Saitô-Hôonkwaï“ unterstützt.

3) T. Takasu: Differentialkugelgeometrie, XIV, a. a. O., S. 1020, Formel (49).

ist. Also lässt sich die Formel (4) wie folgt schreiben :

$$(5) \quad u = \pm \frac{\sqrt{(du du)_4}}{\sqrt{\left(\frac{d^2\eta}{d\theta^2} \frac{d^2\eta}{d\theta^2}\right)_4}} \left(\Xi + \frac{d^2\eta}{d\theta^2} \right), \quad \eta_5 = -\frac{1}{2}\{(\eta\eta)_4 - 1\}, \\ \Xi = 0, 0, 0, 0, 1.$$

Die Dualschmiegunskugel η ist dadurch charakterisiert, dass

$$(6) \quad \left(\frac{d^2\eta}{d\theta^2} \frac{d^2\eta}{d\theta^2} \right)_4 = 0$$

ist.¹⁾

Der L-Liebmannsche Parameter t lässt sich wie folgt darstellen :

$$(7) \quad dt^2 = \frac{|u du d^2u d^3u|}{(du du)_4^2} = \frac{|dy d^2y d^3y d^4y|}{(d^2y d^2y)_4^2},$$

wobei für fünf Komponenten

$$(8) \quad \frac{d\eta}{d\theta} \equiv y$$

ist, so dass

$$(9) \quad \left| u \frac{du}{dt} \frac{d^2u}{dt^2} \frac{d^3u}{dt^3} \right| = \left(\frac{du}{dt} \frac{du}{dt} \right)_4^2$$

wird.

Normieren wir nun u so um, dass

$$(10) \quad \tilde{u} = \frac{dt}{\sqrt{(du du)_4}} u$$

wird, so gilt die folgende Beziehung :

$$(11) \quad \left(\frac{d\tilde{u}}{dt} \frac{d\tilde{u}}{dt} \right)_4 = 1.$$

Ich habe bewiesen, dass

$$(12) \quad \frac{dy}{dt} \equiv \frac{d^2\eta}{dt d\theta} = \tilde{u}$$

ist.²⁾

Setzen wir $\left(\frac{d^r\tilde{u}}{dt^r} \frac{d^s\tilde{u}}{dt^s} \right)_4 \equiv (rs)$, so erhalten wir die folgende Tabelle

skalärer Produkte :

1) Ebenda, S. 1024, Formel (56).

2) T. Takasu : Differentialkugelgeometrie, I. Tôhoku Sci. Rep., vol. 17 (1928), S. 234, Formel (108)'.

$$\begin{aligned}
 (00) &= 0, & (01) &= 0, & (02) &= -1, & (03) &= 0, & (04) &= \phi, & (05) &= \frac{5}{2}\phi', \\
 & & (11) &= 1, & (12) &= 0, & (13) &= -\phi, & (14) &= -\frac{3}{2}\phi', & (15) &= -2\phi'' + f, \\
 (13) & & (22) &\equiv \phi, & (23) &= \frac{1}{2}\phi', & (24) &= \frac{1}{2}\phi'' - f, & (25) &= \frac{1}{2}\phi''' - \frac{3}{2}f', \\
 & & (33) &\equiv f, & (34) &= \frac{1}{2}f', & (35) &= \frac{1}{2}f'' - \phi, \\
 & & (44) &\equiv \phi, & (45) &= \frac{1}{2}\phi'.
 \end{aligned}$$

Folglich wird (9) zu :

$$(14) \quad \left| \tilde{u} \frac{d\tilde{u}}{dt} \frac{d^2\tilde{u}}{dt^2} \frac{d^3\tilde{u}}{dt^3} \right|^2 \equiv \phi^2 - f = 1.$$

Wir setzen das Koordinatensystem so voraus, dass

$$(15) \quad \left| \tilde{u} \frac{d\tilde{u}}{dt} \frac{d^2\tilde{u}}{dt^2} \frac{d^3\tilde{u}}{dt^3} \right| = 1$$

wird. Weiter gelten die folgenden Beziehungen :

$$\begin{aligned}
 & \left\{ \begin{aligned} \gamma_1 &= |\tilde{u}_2 \tilde{u}_3 \tilde{u}_4 \tilde{u}_5'''|, & \text{usw.,} \\ \gamma_5 &= 1 = |\tilde{u}_1 \tilde{u}_2 \tilde{u}_3 \tilde{u}_4'''|; \end{aligned} \right. \\
 & \left\{ \begin{aligned} \gamma'_m &= |\tilde{u} \tilde{u}' \tilde{u}'' \tilde{u}^{\text{IV}}|, & (m=1, 2, 3, 4), \\ \gamma'_5 &= 0; \end{aligned} \right. \\
 & (\gamma\tilde{u})_5 = (\gamma\tilde{u}')_5 = (\gamma\tilde{u}'')_5 = (\gamma\tilde{u}''')_5 = 0; \\
 (16) \quad & \left\{ \begin{aligned} (\gamma\tilde{u}^{\text{IV}})_5 &\equiv -(\gamma\tilde{u}''')_5 = |\tilde{u} \tilde{u}' \tilde{u}'' \tilde{u}''' \tilde{u}^{\text{IV}}|, \\ (\gamma\tilde{u}^{\text{V}})_5 &\equiv -(\gamma\tilde{u}^{\text{IV}})_5 = |\tilde{u} \tilde{u}' \tilde{u}'' \tilde{u}''' \tilde{u}^{\text{V}}|. \end{aligned} \right.
 \end{aligned}$$

Setzt man von (13) und (14) in

$$\begin{vmatrix} \tilde{u}^{\text{IV}} & \tilde{u}''' & \tilde{u}'' & \tilde{u}' & \tilde{u} \\ \tilde{u}_1^{\text{IV}} & \tilde{u}_1''' & \tilde{u}_1'' & \tilde{u}_1' & \tilde{u}_1 \\ \tilde{u}_2^{\text{IV}} & \tilde{u}_2''' & \tilde{u}_2'' & \tilde{u}_2' & \tilde{u}_2 \\ \tilde{u}_3^{\text{IV}} & \tilde{u}_3''' & \tilde{u}_3'' & \tilde{u}_3' & \tilde{u}_3 \\ \tilde{u}_4^{\text{IV}} & \tilde{u}_4''' & \tilde{u}_4'' & \tilde{u}_4' & \tilde{u}_4 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \tilde{u}_1''' & \tilde{u}_1'' & \tilde{u}_1' & \tilde{u}_1 \\ 0 & \tilde{u}_2''' & \tilde{u}_2'' & \tilde{u}_2' & \tilde{u}_2 \\ 0 & \tilde{u}_3''' & \tilde{u}_3'' & \tilde{u}_3' & \tilde{u}_3 \\ 0 & \tilde{u}_4''' & \tilde{u}_4'' & \tilde{u}_4' & \tilde{u}_4 \end{vmatrix} = 0$$

ein, so erhält man die Differentialgleichung

$$(17) \quad \tilde{u}^{\text{IV}} + \phi\tilde{u}'' + \frac{3}{2}\phi'\tilde{u}' + (\frac{1}{2}\phi'' + 1)\tilde{u} = 0,$$

welcher die vier Komponenten von \tilde{u} genügen müssen. Durch Multiplikation von (17) mit \tilde{u}^{IV} , erhält man nach (14) :

$$(18) \quad \phi \equiv \phi^3 - \phi\phi'' + \frac{3}{2}\phi'^2 - 2\phi,$$

welche ϕ mittels der ϕ allein darstellen lässt.

Setzt man weiter von (13), (14), (15), (16) und (18) in

$$\begin{vmatrix} \tilde{u}^V & \tilde{u}^{IV} & \tilde{u}''' & \tilde{u}'' & \tilde{u}' & \tilde{u} \\ \tilde{u}_1^V & \tilde{u}_1^{IV} & \tilde{u}_1''' & \tilde{u}_1'' & \tilde{u}_1' & \tilde{u}_1 \\ \tilde{u}_2^V & \tilde{u}_2^{IV} & \tilde{u}_2''' & \tilde{u}_2'' & \tilde{u}_2' & \tilde{u}_2 \\ \tilde{u}_3^V & \tilde{u}_3^{IV} & \tilde{u}_3''' & \tilde{u}_3'' & \tilde{u}_3' & \tilde{u}_3 \\ \tilde{u}_4^V & \tilde{u}_4^{IV} & \tilde{u}_4''' & \tilde{u}_4'' & \tilde{u}_4' & \tilde{u}_4 \\ \tilde{u}_5^V & \tilde{u}_5^{IV} & \tilde{u}_5''' & \tilde{u}_5'' & \tilde{u}_5' & \tilde{u}_5 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \tilde{u}_1''' & \tilde{u}_1'' & \tilde{u}_1' & \tilde{u}_1 & \eta_1 \\ 0 & \tilde{u}_2''' & \tilde{u}_2'' & \tilde{u}_2' & \tilde{u}_2 & \eta_2 \\ 0 & \tilde{u}_3''' & \tilde{u}_3'' & \tilde{u}_3' & \tilde{u}_3 & \eta_3 \\ 0 & \tilde{u}_4''' & \tilde{u}_4'' & \tilde{u}_4' & \tilde{u}_4 & \eta_4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

ein, so erhält man die Differentialgleichung

$$(19) \quad \begin{vmatrix} \tilde{u}^V & \tilde{u}^{IV} & \tilde{u}''' & \tilde{u}'' & \tilde{u}' & \tilde{u} \\ 2\phi\phi'' - \phi^3 - \frac{5}{4}\phi'^2 + 2\phi & \phi\phi' & \phi^2 - 1 & \frac{1}{2}\phi' & -\phi & 0 \\ \frac{1}{2}\phi''' - 3\phi\phi' & \frac{1}{2}\phi'' - \phi^2 + 1 & \frac{1}{2}\phi' & \phi & 0 & -1 \\ -2\phi'' + \phi^2 - 1 & -\frac{3}{2}\phi' & -\phi & 0 & 1 & 0 \\ \frac{5}{2}\phi' & \phi & 0 & -1 & 0 & 0 \\ \phi'(t) & \phi(t) & 0 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0,$$

welcher die fünf Komponenten von \tilde{u} genügen müssen. Dabei ist die letzte Zeile $(\tilde{u}^V\eta)_5$, $(\tilde{u}^{IV}\eta)_5$, $(\tilde{u}'''\eta)_5$, $(\tilde{u}''\eta)_5$, $(\tilde{u}'\eta)_5$, $(\tilde{u}\eta)_5$ und ist

$$(20) \quad (\eta\tilde{u}^{IV})_5 \equiv \left| \tilde{u} \frac{d\tilde{u}}{dt} \frac{d^2\tilde{u}}{dt^2} \frac{d^3\tilde{u}}{dt^3} \frac{d^4\tilde{u}}{dt^4} \right| \equiv \phi(t)$$

gesetzt. Also sind die zwei Gleichungen (20) und

$$(21) \quad \left(\frac{d^2\tilde{u}}{dt^2} \frac{d^2\tilde{u}}{dt^2} \right)_4 = \phi(t)$$

für dreimal stetig differenzierbare Funktion $\phi(t)$ und einmal stetig differenzierbare Funktion $\phi(t)$ als natürliche Gleichungen der L-Torse $\tilde{u} = \tilde{u}(t)$ brauchbar, wobei (20) durch uneigentliche Laguerresche Transformation ihr Vorzeichen umkehrt.

Es lässt sich beweisen:

$$(22) \quad i \left(\frac{dp}{dt} \right)^{10} = \phi(t), \quad idp^5 = \frac{|u \, du \, d^2u \, d^3u \, d^4u|}{(du \, du)_5^{\frac{1}{2}}}.$$

Die Formel (10) wird zu:

$$(23) \quad \tilde{u} = \frac{dt}{d\sigma} u,$$

wonach die Gleichung (7) wegen der Formeln¹⁾ (17) und (19) in die folgende übergeht²⁾:

$$(24) \quad \left(\frac{dt}{d\sigma} \right)^2 = -i \frac{d}{d\sigma} \left(\frac{1}{P} \right).$$

1) Tôhoku Sci. Rep., 22 (1933), S. 1005.

2) Die Formel (94) ebenda soll nach (24) berichtigt werden und die dortige Formel (95) ist ein Analogon.