

108. Die projektive Theorie der "paths"

$$x^{(3)i} + A_k^i x^{(2)k} + B^i = 0.$$

Von Hitoshi HOMBURU.

Geometrisches Seminar, Kaiserliche Hokkaido Universität, Sapporo.

(Comm. by S. KAKEYA, M.I.A., Dec. 13, 1937.)

1. Die *projektiven* (oder *bahntreuen*) Transformationen der verallgemeinerten "paths" 3-ter Ordnung werden durch die Gleichungen von der Gestalt

$$(1) \quad \bar{\Gamma}^i(x, x^{(1)}, x^{(2)} + \beta x^{(1)}) = \Gamma^i(x, x^{(1)}, x^{(2)}) - 3\beta x^{(2)i} - \gamma x^{(1)i}$$

($\gamma = \frac{d\beta}{dt} + 2\beta^2$) gegeben.¹⁾ Im folgenden ziehen wir die Systeme der "paths" ins Betracht, deren Gleichungen von der Gestalt

$$(2) \quad x^{(3)i} + A_k^i x^{(2)k} + B^i = 0$$

sind und unter linearen Parametertransformationen invariant bleiben (der Parameter heisst sodann affin), und behandeln die projektive Theorie der Systeme. $A_k^i(x, x^{(1)})$, $B^i(x, x^{(1)})$ sind in bezug auf $x^{(1)j}$ homogen von 1- bzw. 3-ter Ordnung.

Dafür, dass zwei Systeme von der Gestalt (2) projektiv verwandt seien, muss solche Funktion β existieren, dass nach (1)

$$\beta(3x^{(2)i} + \bar{A}_k^i x^{(1)k}) + \gamma x^{(1)i} + (\bar{A}_k^i - A_k^i) x^{(2)k} + \bar{B}^i - B^i = 0$$

und $\gamma = \frac{d\beta}{dt} + 2\beta^2$ sind. Daraus lässt sich β in $x^{(2)k}$ linear gebrochen ausdrücken; der Nenner des Ausdrucks ist

$$(3x^{(2)i} + \bar{A}_k^i x^{(1)k}) x^{(1)j} - (3x^{(2)j} + \bar{A}_k^j x^{(1)k}) x^{(1)i} \quad i, j = 1, 2, \dots, \text{ oder } n.$$

Wir können also für $n > 2$ schliessen, dass β von $x^{(2)k}$ unabhängig und in bezug auf $x^{(1)j}$ homogen von 1-ter Ordnung ist. Da $\gamma = \beta_{(0)k} x^{(1)k} + \beta_{(1)k} x^{(2)k} + 2\beta^2$ ist, so haben wir die projektive Transformation

$$(3) \quad \begin{cases} \text{(a)} & \bar{A}_k^i = A_k^i - 3\beta \delta_k^i - \beta_{(1)k} x^{(1)i}, \\ \text{(b)} & \bar{B}^i = B^i - \beta A_k^i x^{(1)k} - \beta_{(0)k} x^{(1)k} x^{(1)i} + 2\beta^2 x^{(1)i}. \end{cases}$$

2. Aus (3, a) erhält man sogleich

$$\bar{A}_k^i - \bar{A}_{j(1)k}^i x^{(1)j} = A_k^i - A_{j(1)k}^i x^{(1)j} - 2(\beta \delta_k^i - \beta_{(1)k} x^{(1)i})$$

und

$$(4) \quad \bar{A} = A - \beta, \quad (5) \quad A = \frac{1}{2(n-1)} (A_k^i - A_{j(1)k}^i x^{(1)j}).$$

1) H. Hombu, Projektive Transformation eines Systems der gewöhnlichen Differentialgleichungen dritter Ordnung, Proc. 13 (1937), 187-190.